

# Magnetická rezonance (5)

## Lékařské aplikace a speciální techniky

J. Kybic, J. Hornak<sup>1</sup>, M. Bock, J. Hozman

May 3, 2006

---

<sup>1</sup><http://www.cis.rit.edu/htbooks/mri/>

# MRI v medicíně

3D zobrazování

Rychlé zobrazování

EPI

pMRI

Vylepšování

Kontrastní látky

Angiografie

Tok

Angiografie

Perfusní MRI

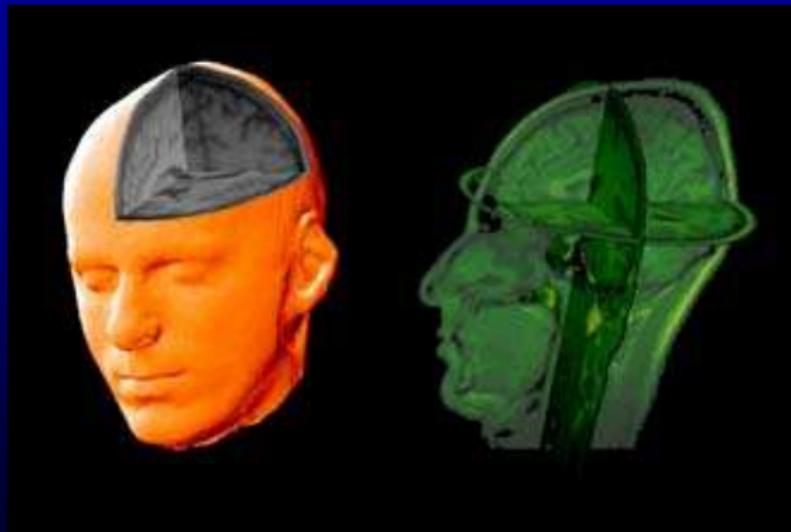
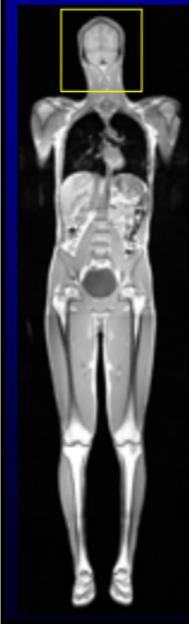
Tagged MRI

Difusní MRI

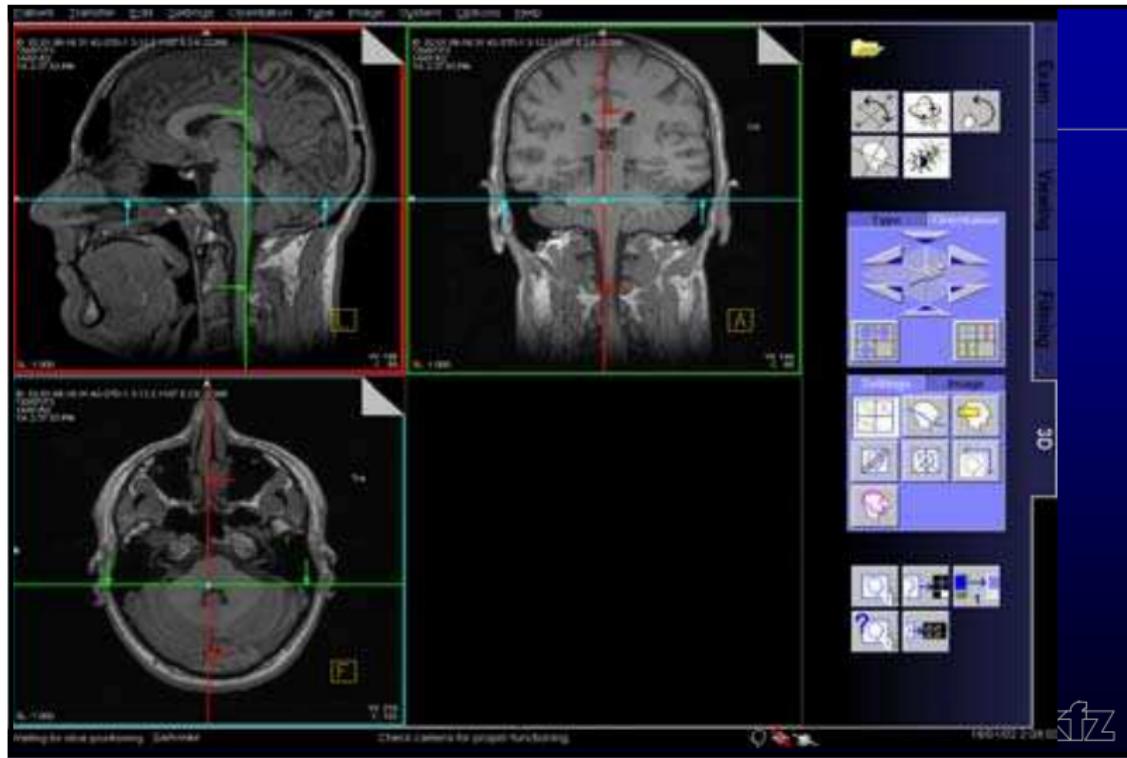
In-vivo spektroskopie

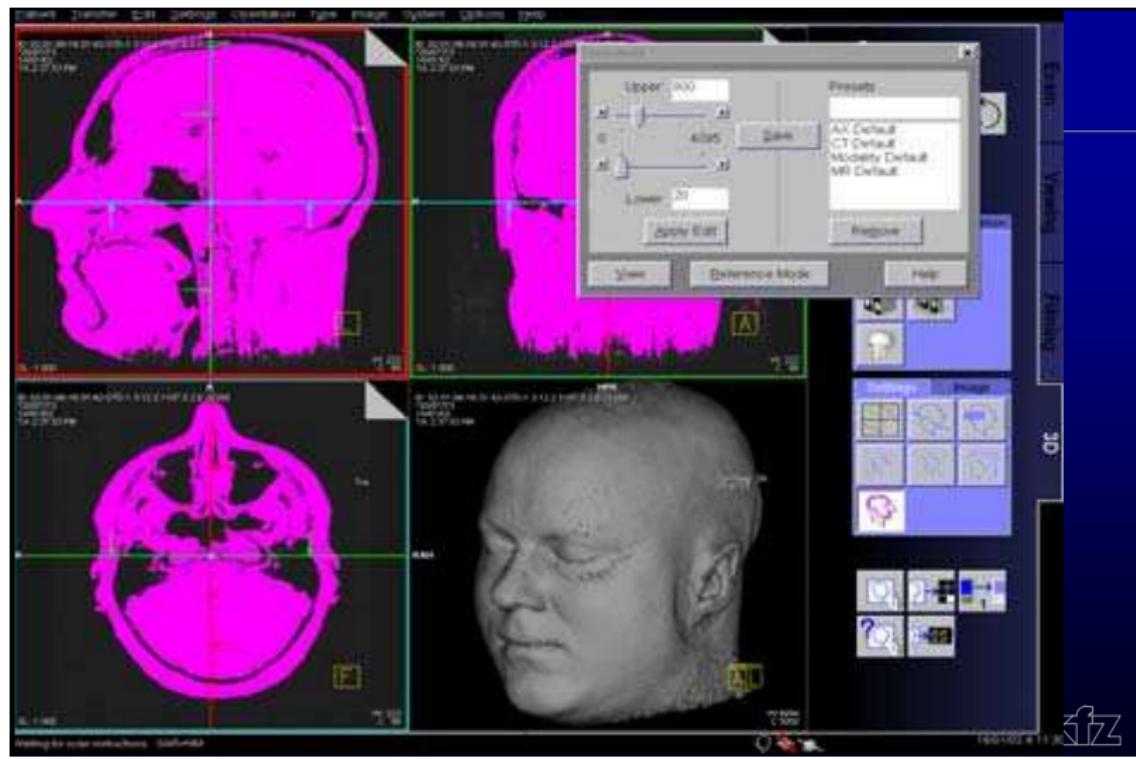
Jiné

## Applications: Brain Imaging

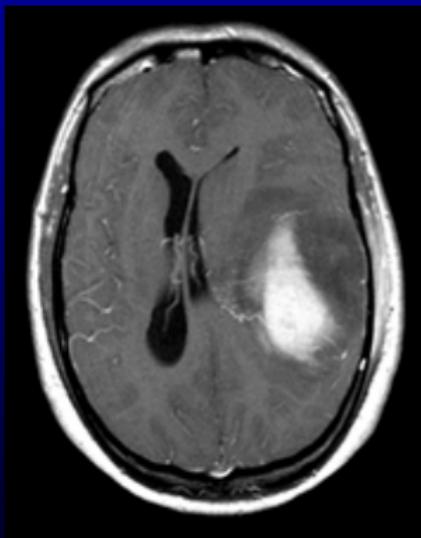
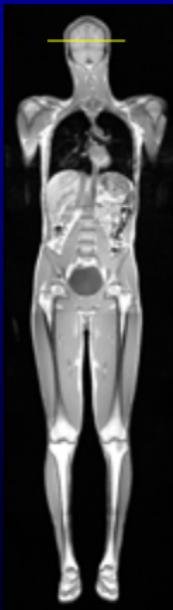


dkfz

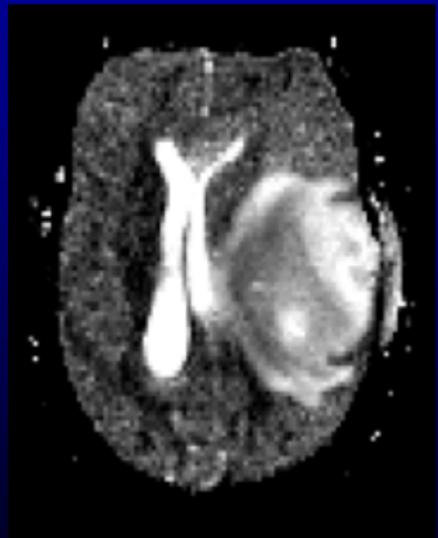




## Application: Tumor Diagnostics



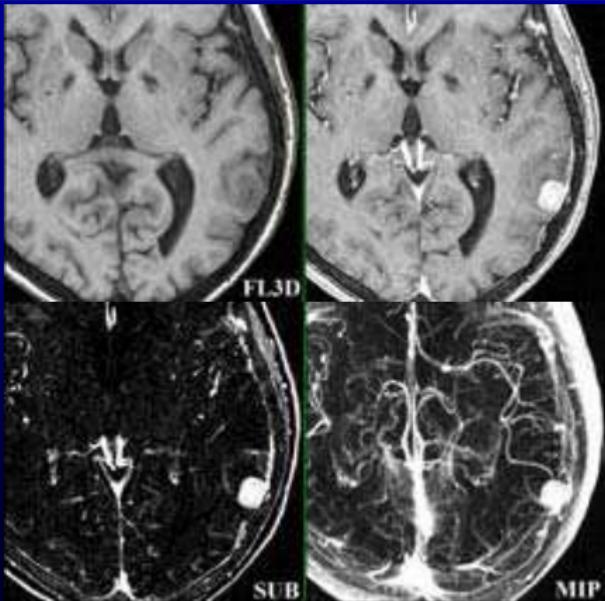
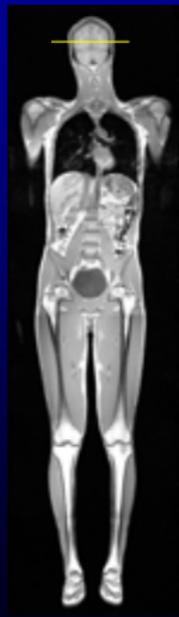
SE T1, post CA



Diffusion Map

dkfz

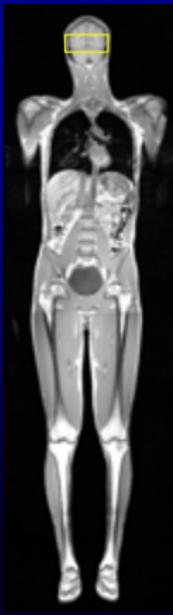
## Application: Brain Metastasis



Schad L et al., DKFZ

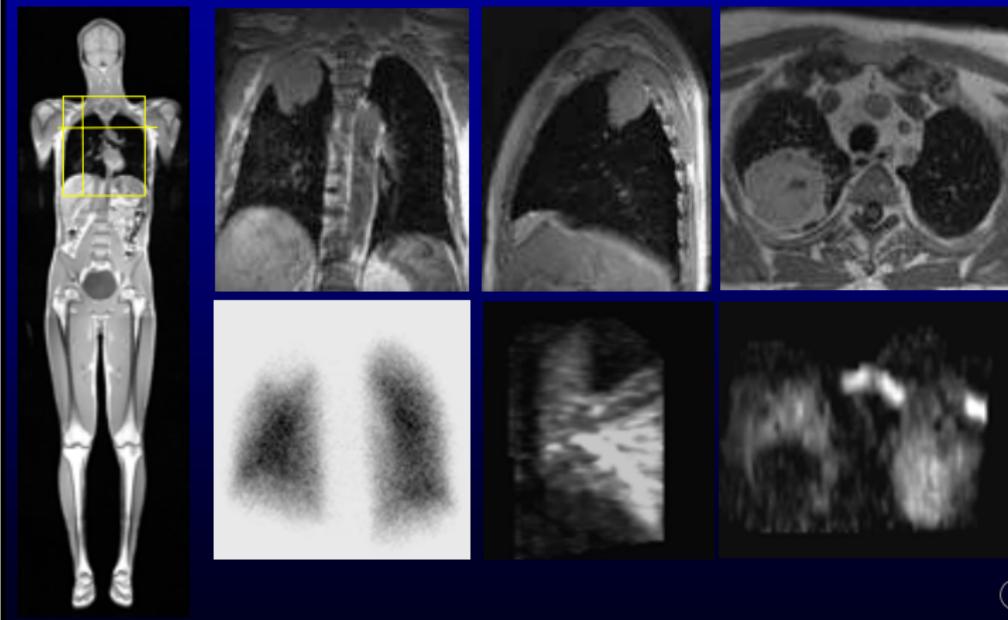
dkfz

## Application: Arterio-Venous Malformation



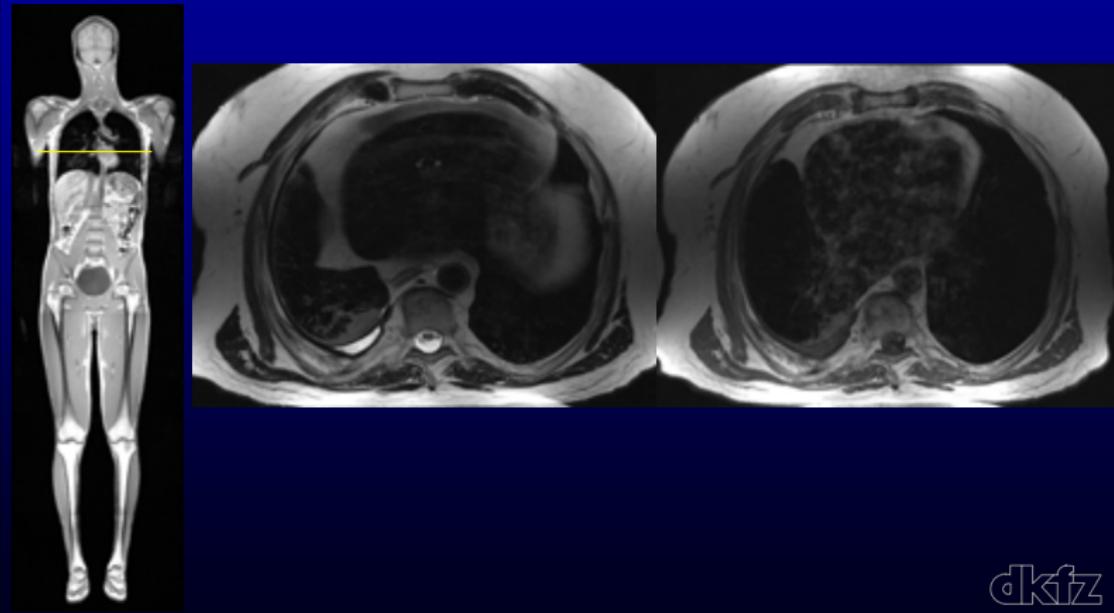
dkfz

## Application: Lung Cancer Diagnostics



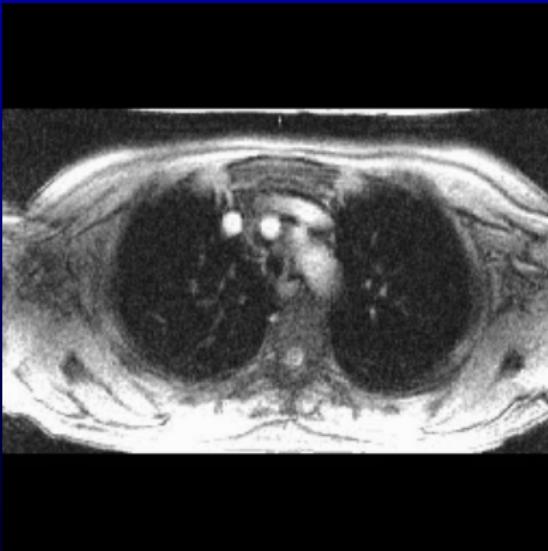
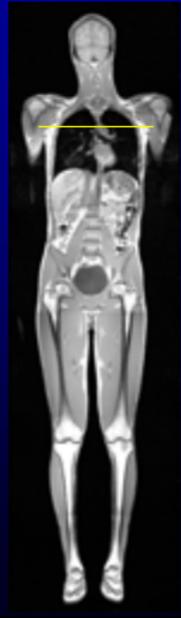
dkfz

## Application: Asbestosis



dkfz

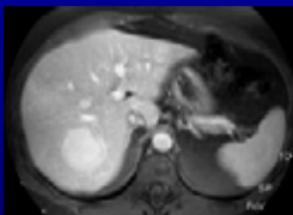
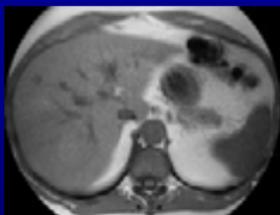
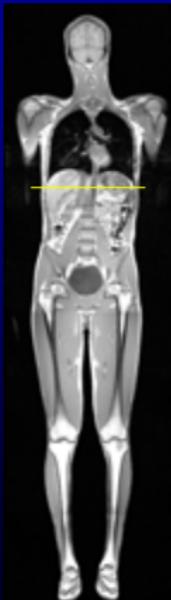
## Application: Relapsing Perichondritis



### Sequence

- 2D FLASH
- TR = 4.4 ms
- RecFOV = 6/8
- Matrix = 128x256
- TA/Image = 550 ms

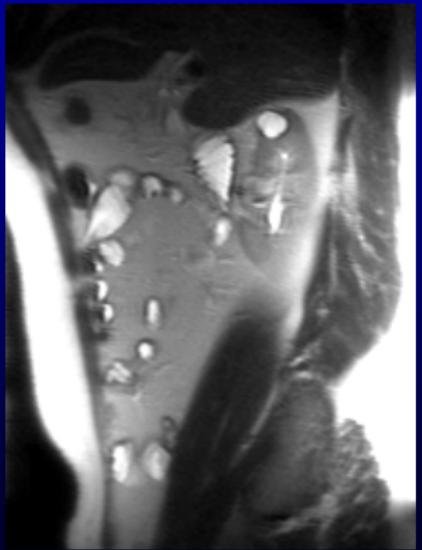
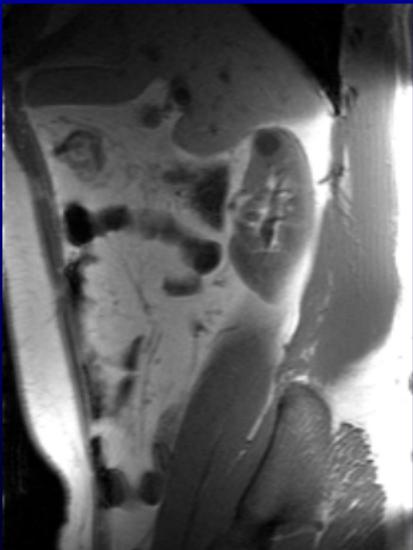
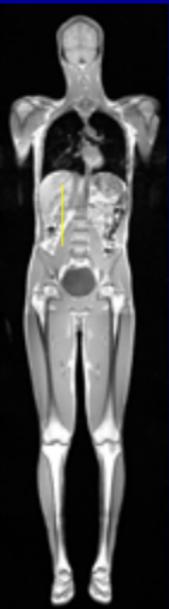
# Application: Liver Tumor Diagnostics



Multiple Hepatocellular Adenomas

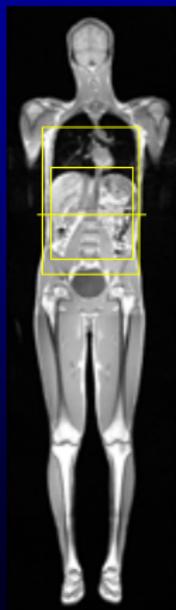
Courtesy: Op de Beeck, Antwerp

## Application: Renal Cyst

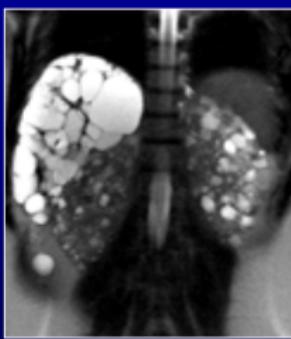


dkfz

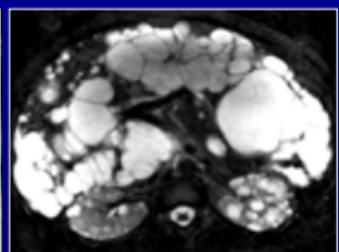
# Application: Polycystic Kidneys



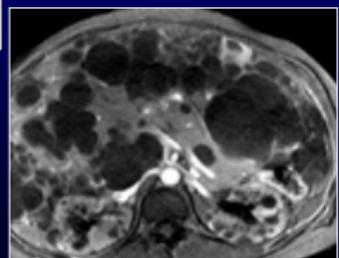
3D Gd MRA



Coronal T2



Axial T2

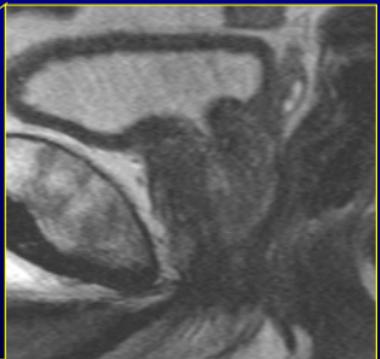
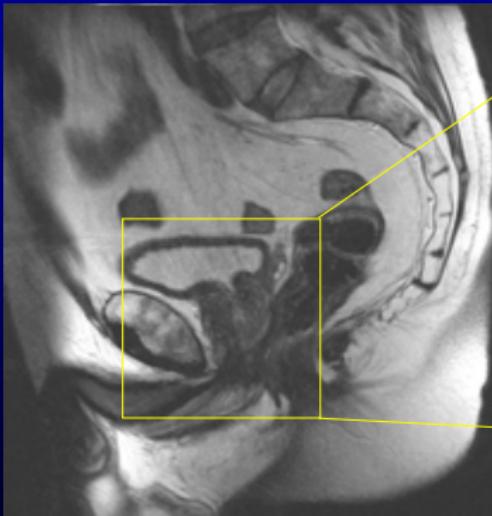
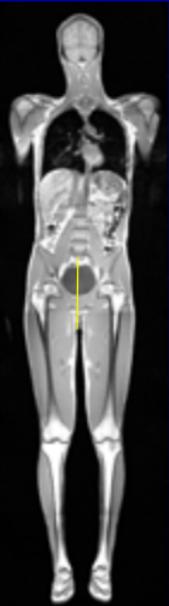


Post Gadolinium

Courtesy: M. Prince, Ann Arbor

dkfz

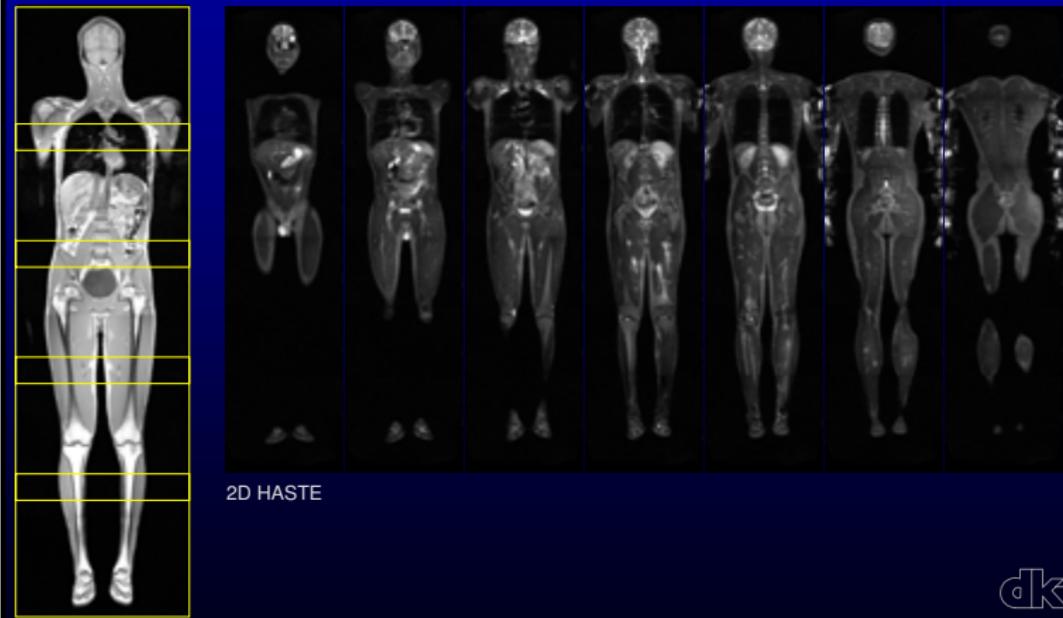
## Application: Prostate MRI



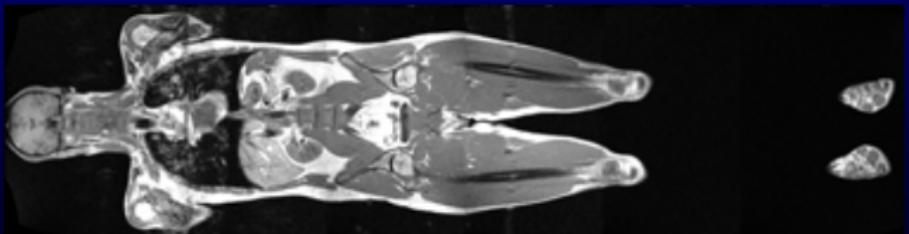
T2w SE

dkfz

## Application: Whole Body MRI



## Application: Whole Body MRI



dkfz

MRI v medicíně

## 3D zobrazování

Rychlé zobrazování

EPI

pMRI

Vylepšování

Kontrastní látky

Angiografie

Tok

Angiografie

Perfusní MRI

Tagged MRI

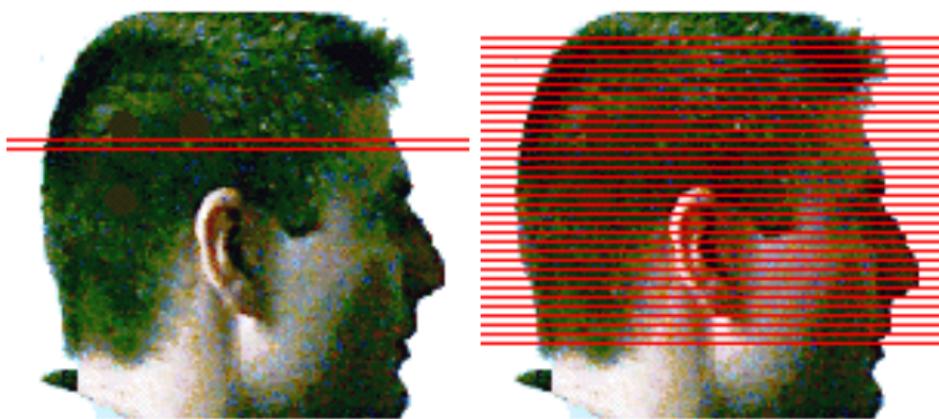
Difusní MRI

In-vivo spektroskopie

Jiné

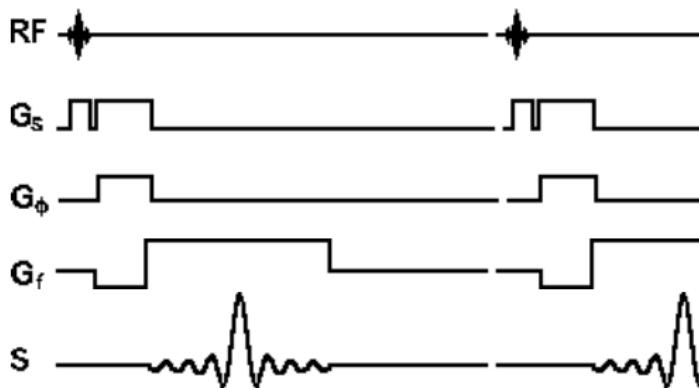
## 3D zobrazování (3D/Volume Imaging)

- Snímáme objem (mnoho řezů) místo jednoho řezu



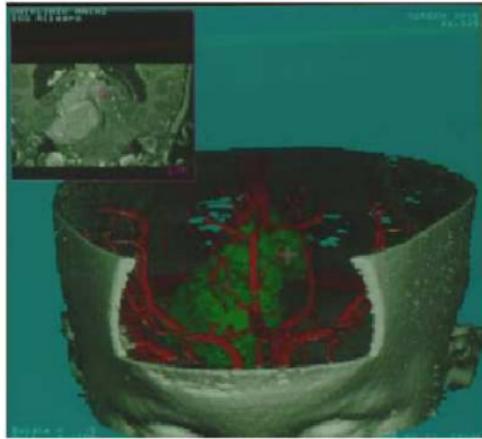
## 3D zobrazování (3D/Volume Imaging)

- Snímáme objem (mnoho řezů) místo jednoho řezu
- Časový diagram
  - Všechny řezy excitovány ( $\sim 10$  cm)
  - Dva fázové gradienty, všechny možné kombinace
  - Čas snímání =  $T_R N_{\phi_1} N_{\phi_2}$



## 3D zobrazování

- Vynecháme úvodní gradient během excitace - excitujeme celý objekt.
- přidá se druhý fázově kódovací gradient  $G_z$ , je třeba proměřit celý rozsah jeho hodnot pro každý  $G_y$ .



- Výhody:
- lepší poměr signál/šum
- možnost zobrazení jakéhokoliv řezu objektem
- Nevýhody:
- doba měření
- velikost dat
- jediný typ kontrastu

MRI v medicíně

3D zobrazování

**Rychlé zobrazování**

EPI

pMRI

Vylepšování

Kontrastní látky

Angiografie

Tok

Angiografie

Perfusní MRI

Tagged MRI

Difusní MRI

In-vivo spektroskopie

Jiné

# Why Should We Go Faster ?

## Patient acceptance

- claustrophobia
- pain

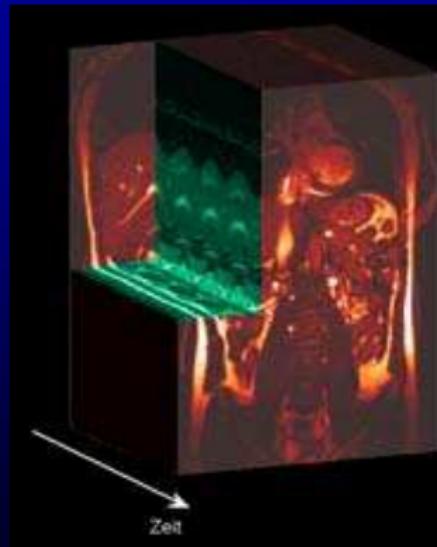
## Patient Throughput

## Reduction of Artefacts

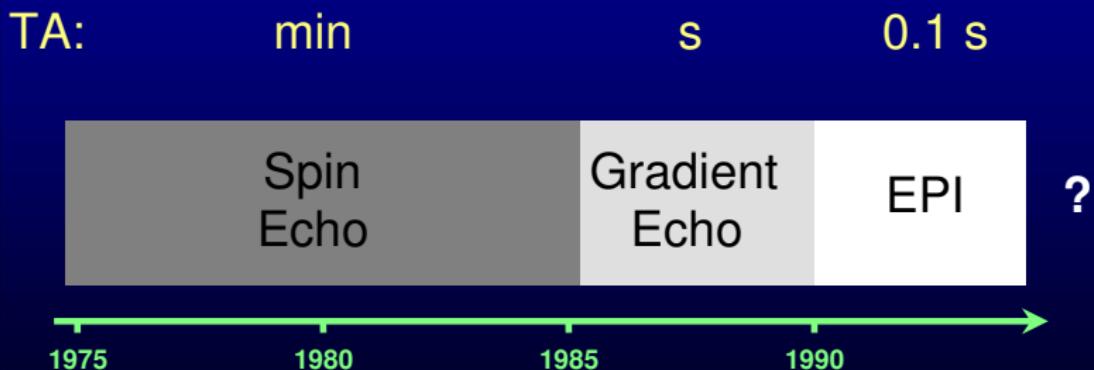
- breathing
- beating heart
- patient movements

## Dynamic Studies

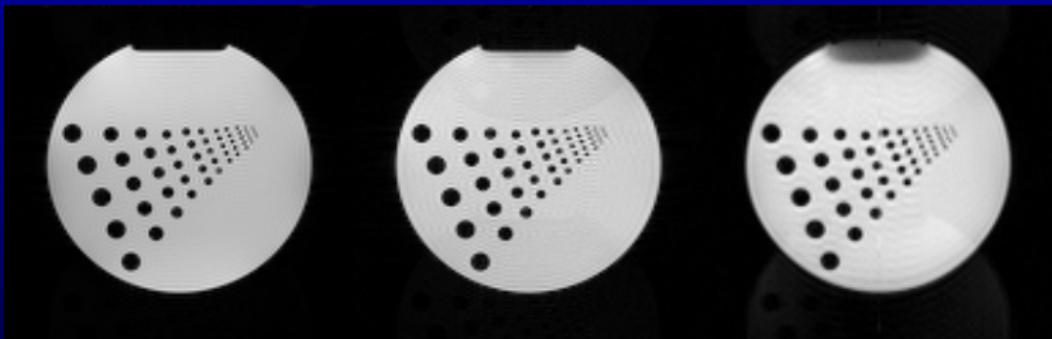
- swallowing and speaking
- contrast agent dynamics
- movement of joints
- tracking of biopsy needles or catheters



# MR History



## MR Acquisition Times



	Spin Echo
TE	15 ms
TR	600 ms
TA	1 min 17 s

	FLASH
TE	5 ms
TR	15 ms
TA	1.9 s

	EPI
TE	29 ms
TR	0.8 ms
TA	70 ms

# Fractional $N_{\text{ex}}$ Imaging

(Částečné snímání  $k$ -prostoru)

- Obraz v  $k$ -prostoru je FT objektu
- Objekt je reálný → symetrie  $F^*(\mathbf{k}) = F(-\mathbf{k})$
- Stačí snímat polovinu  $k$ -prostoru
- V praxi  $N_{\text{ex}}N$  kroků z  $N$ ,  $0.5 < N_{\text{ex}} \leq 1$
- **Příklad:** místo  $-128 \dots 128$  snímáme  $-8 \dots 128$ .
- Oblast okolo počátku (nízké frekvence) důležitá pro globální tvar
- Nevýhoda → menší SNR

# Fractional Echo Imaging

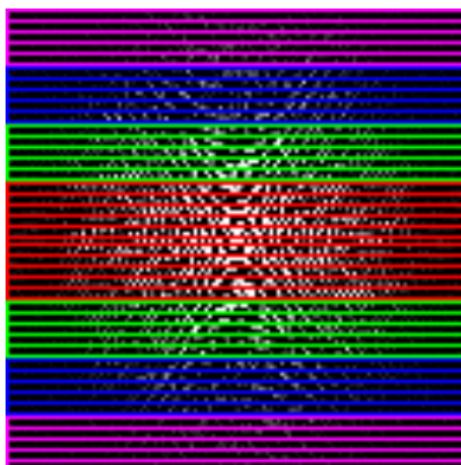
(Částečné snímání echa)

- Reálný obraz → echo signál je symetrický (v čase)
- → stačí snímat jen polovinu
- → kratší  $T_E$ , silnější signál, kratší čas snímání

# Fast Spin-Echo

(Rychlé/několikanásobné echo)

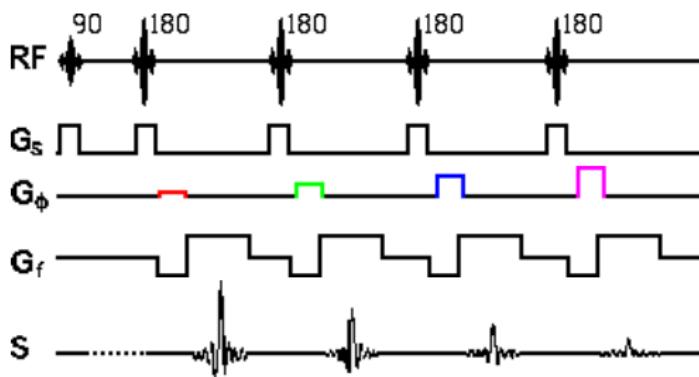
- Rozdělíme  $k$ -prostor
- Jedna  $90^\circ$  excitace, několik refokusačních  $180^\circ$  pulsů



# Fast Spin-Echo

(Rychlé/několikanásobné echo)

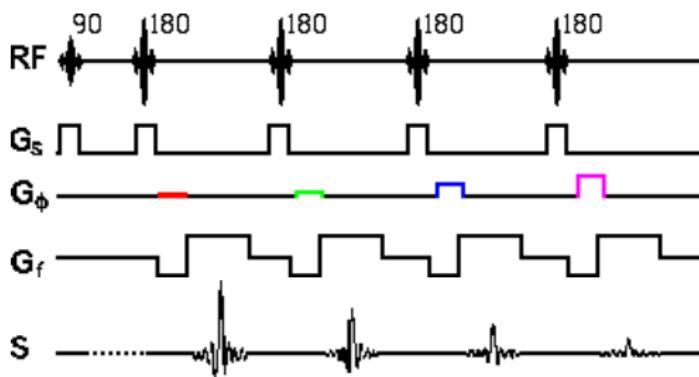
- Rozdělíme  $k$ -prostor
- Jedna  $90^\circ$  excitace, několik refokusačních  $180^\circ$  pulsů



# Fast Spin-Echo

(Rychlé/několikanásobné echo)

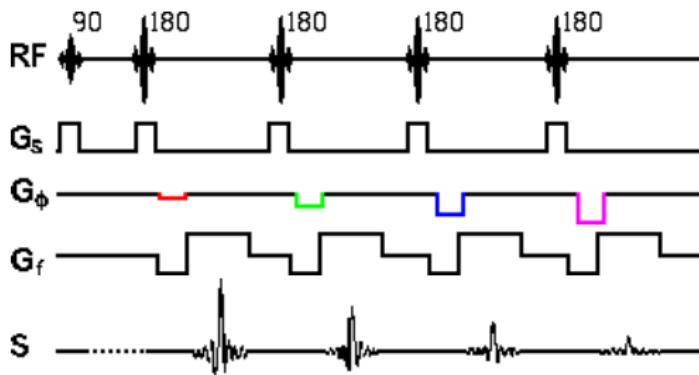
- Rozdělíme  $k$ -prostor
- Jedna  $90^\circ$  excitace, několik refokusačních  $180^\circ$  pulsů



# Fast Spin-Echo

(Rychlé/několikanásobné echo)

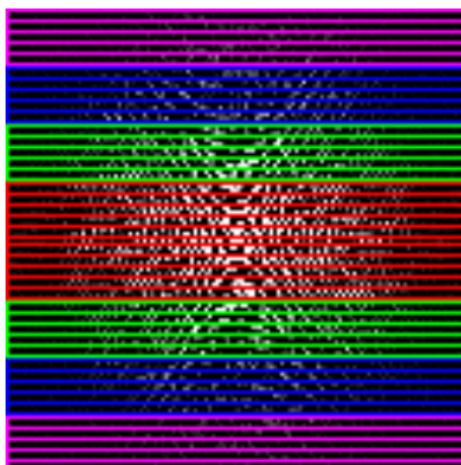
- Rozdělíme  $k$ -prostor
- Jedna  $90^\circ$  excitace, několik refokusačních  $180^\circ$  pulsů
- Několikanásobné zrychlení snímání
- Signál pozdějších ech (okraje  $k$ -prostoru) je slabší



## Fast Spin-Echo

(Rychlé/několikanásobné echo)

- Rozdělíme  $k$ -prostor
- Jedna  $90^\circ$  excitace, několik refokusačních  $180^\circ$  pulsů
- Několikanásobné zrychlení snímání
- Signál pozdějších ech (okraje  $k$ -prostoru) je slabší



MRI v medicíně

3D zobrazování

Rychlé zobrazování

EPI

pMRI

Vylepšování

Kontrastní látky

Angiografie

Tok

Angiografie

Perfusní MRI

Tagged MRI

Difusní MRI

In-vivo spektroskopie

Jiné

## Echo planar imaging (EPI) (echoplanární zobrazování)

- Velmi rychlá metoda ( $20 \sim 100$  ms/řez)
- Celý  $k$ -prostor při jedné excitaci
- Nejčastější použití pro *fMRI* (funkcionální MRI)

## $k$ -prostor (připomenutí)

Demodulovaný signál

$$s(t) \propto e^{-2\pi j \gamma (G_\phi \tau_\phi y + G_f t x)}$$

Substituce

$$k_x = \gamma G_f t \quad k_y = \gamma G_\phi \tau_\phi$$

$$s(t) \propto e^{-2\pi j (k_x x + k_y y)}$$

## $k$ -prostor, signál z řezu

Demodulovaný signál z jednoho bodu:

$$s(k_x, k_y) \propto e^{-2\pi j(k_x x + k_y y)}$$

Signál z celého řezu:

$$s(k_x, k_y) \propto \int_{(x,y) \in \text{řez}} \rho(x, y) e^{-2\pi j(k_x x + k_y y)} dx dy$$

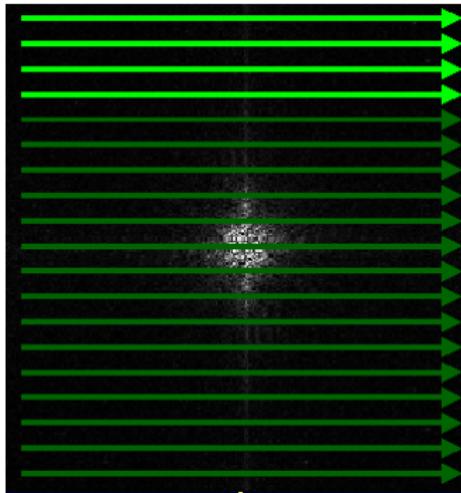
kde  $\rho(x, y)$  je hustota spinů.

→ Přijímaný signál je 2D Fourierovou transformací  $\rho$

# Snímání $k$ -prostoru

Snímání  $k$ -prostoru po řádcích.

Každý řádek jedna excitace



Trajektorie je určená časovým průběhem gradientů.

## $k$ -prostor (zevšeobecnění)

Demodulovaný signál

$$s(t) \propto e^{-2\pi j \gamma \int G_y(t)y + G_x(t)x \, dt}$$

Substituce

$$k_x(t) = \gamma \int G_x(t) \, dt \quad k_y(t) = \gamma \int G_y(t) \, dt$$

$$s(t) \propto e^{-2\pi j (k_x(t)x + k_y(t)y)}$$

## $k$ -prostor, signál z řezu (z evšeobecnění)

Demodulovaný signál z jednoho bodu:

$$s(t) \propto e^{-2\pi j(k_x(t)x + k_y(t)y)}$$

Signál z celého řezu:

$$s(k_x(t), k_y(t)) \propto \int_{(x,y) \in \text{řez}} \rho(x, y) e^{-2\pi j(k_x x + k_y y)} dx dy$$

kde  $\rho(x, y)$  je hustota spinů.

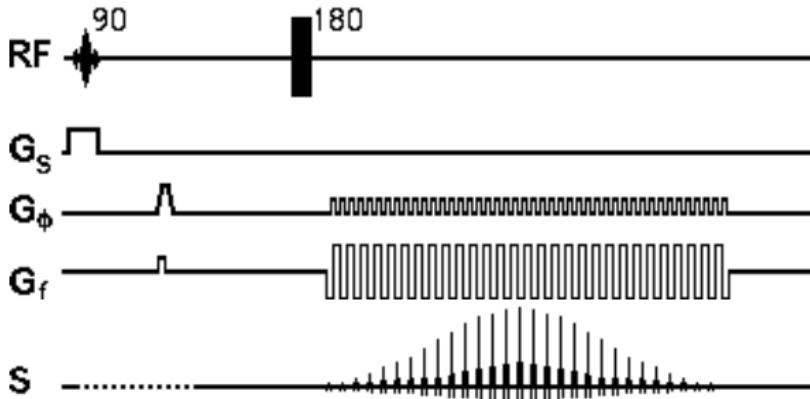


Vzorkujeme  $\mathcal{F}\{\rho\}$  po dráze  $(k_x(t), k_y(t))$

# Echo Planar Imaging

sekvence

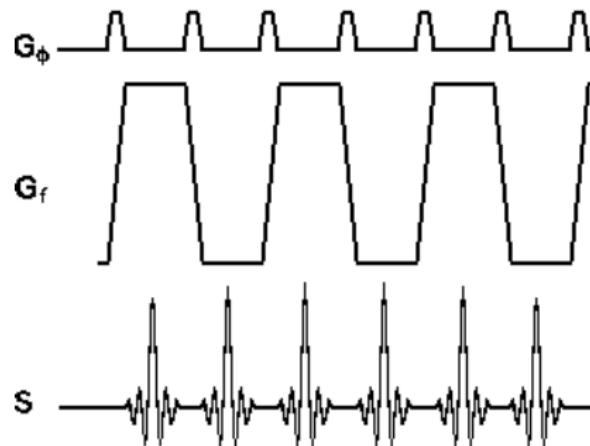
- Počáteční  $G_f$ ,  $G_\phi$  → počátek  $k$ -prostoru
- Další  $G_f$ ,  $G_\phi$  → procházení  $k$ -prostoru



# Echo Planar Imaging

sekvence

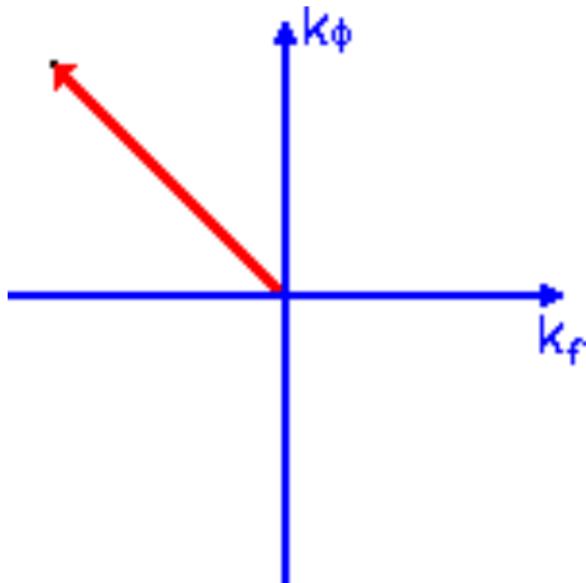
- Počáteční  $G_f$ ,  $G_\phi$  → počátek  $k$ -prostoru
- Další  $G_f$ ,  $G_\phi$  → procházení  $k$ -prostoru



Detail časového diagramu

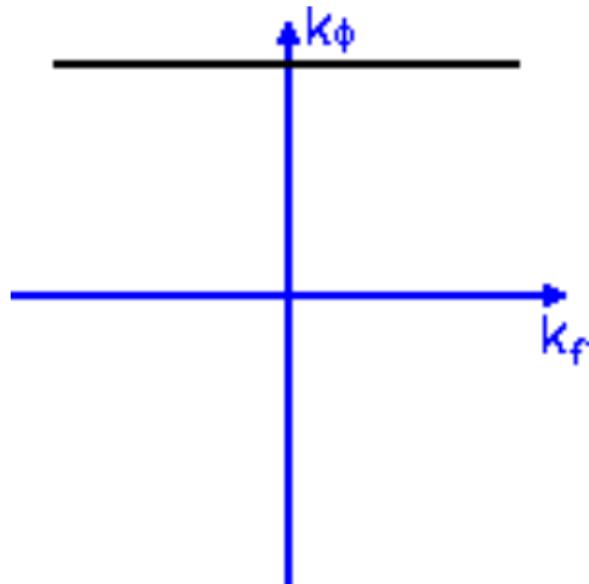
# Echo Planar Imaging

Trajektorie v  $k$ -prostoru



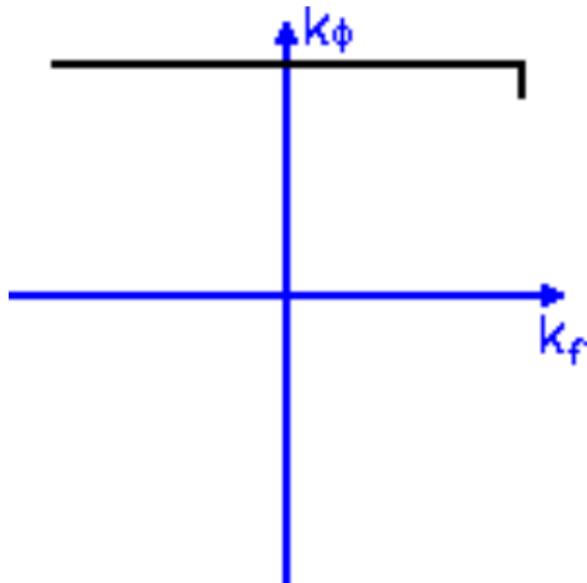
# Echo Planar Imaging

Trajektorie v  $k$ -prostoru



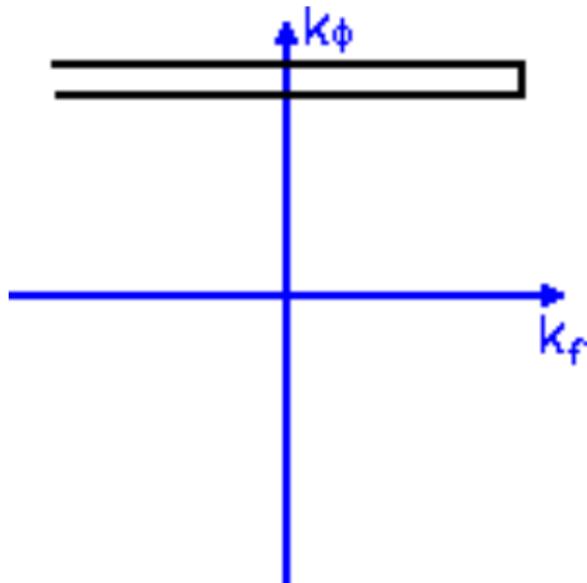
# Echo Planar Imaging

Trajektorie v  $k$ -prostoru



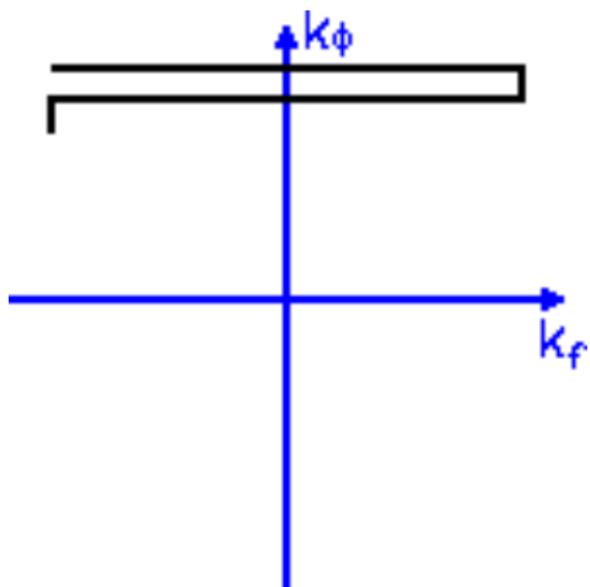
# Echo Planar Imaging

Trajektorie v  $k$ -prostoru



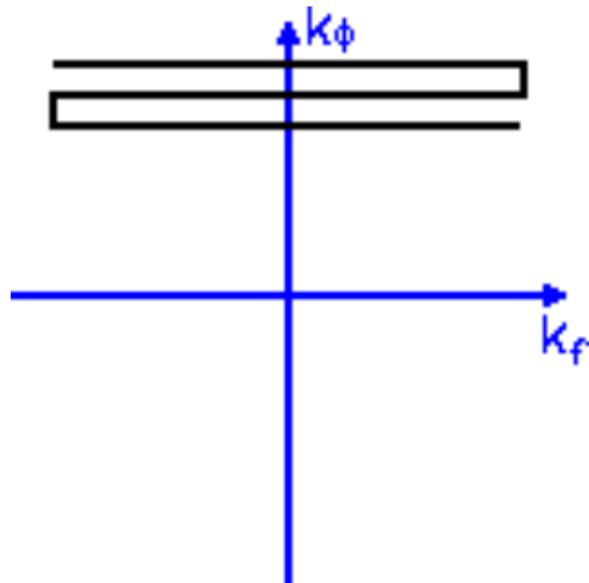
# Echo Planar Imaging

Trajektorie v  $k$ -prostoru



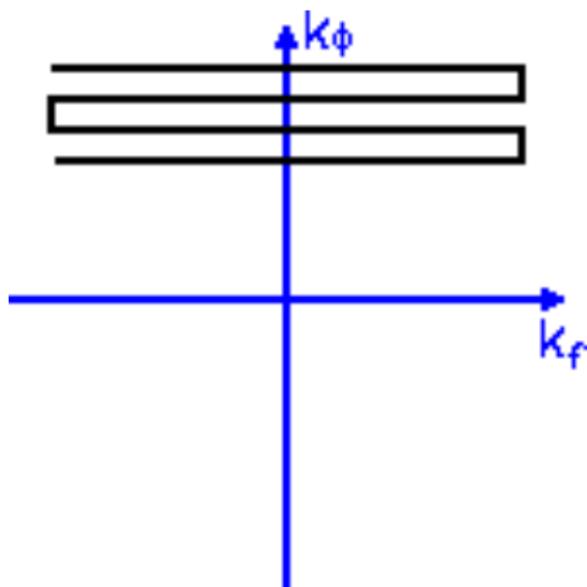
# Echo Planar Imaging

Trajektorie v  $k$ -prostoru



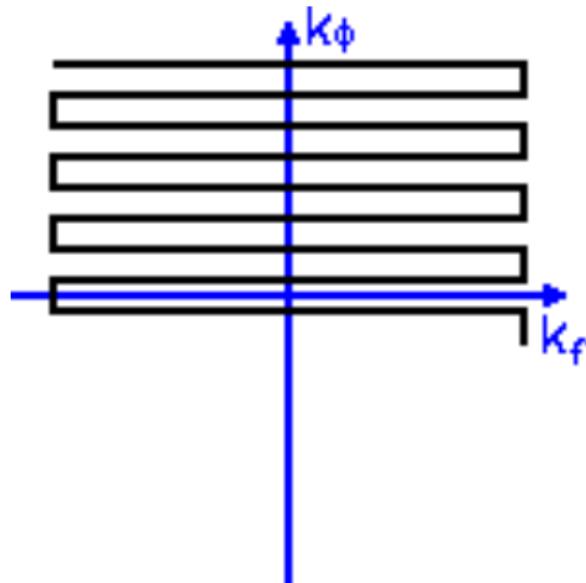
# Echo Planar Imaging

Trajektorie v  $k$ -prostoru



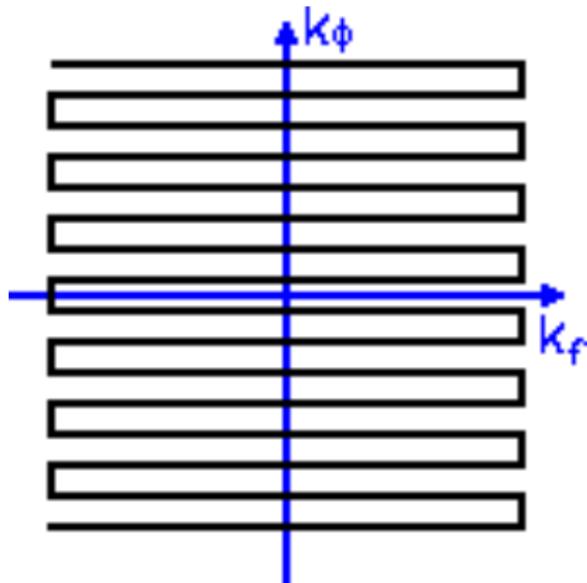
# Echo Planar Imaging

Trajektorie v  $k$ -prostoru



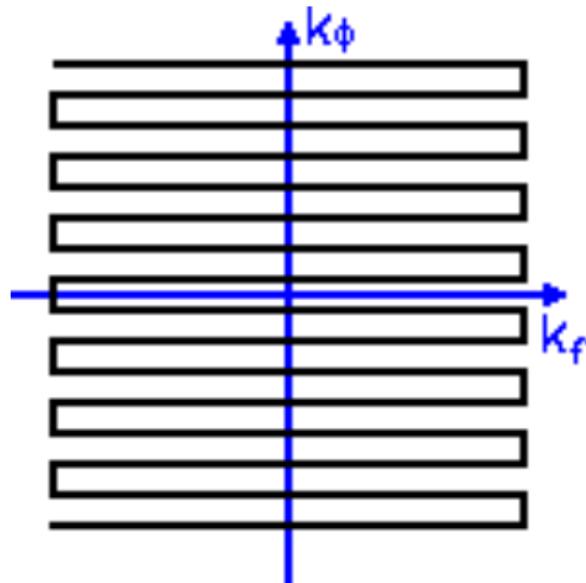
# Echo Planar Imaging

Trajektorie v  $k$ -prostoru



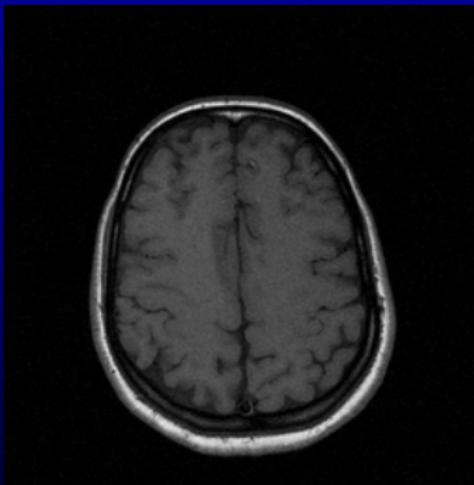
# Echo Planar Imaging

Trajektorie v  $k$ -prostoru

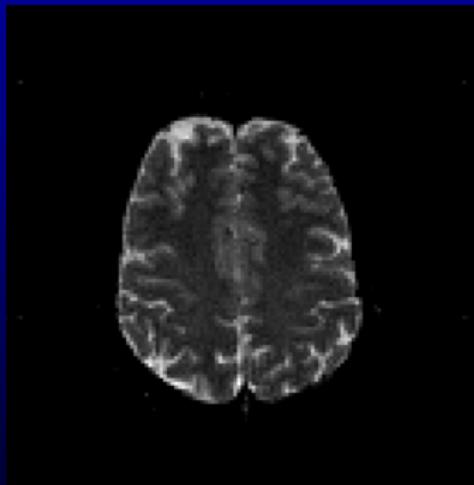


Jiné trajektorie jsou možné (spirální)

## Comparison: Spin Echo vs. EPI



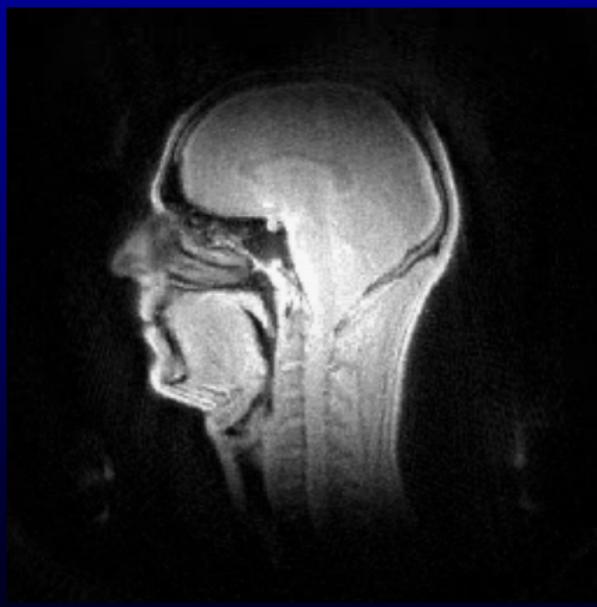
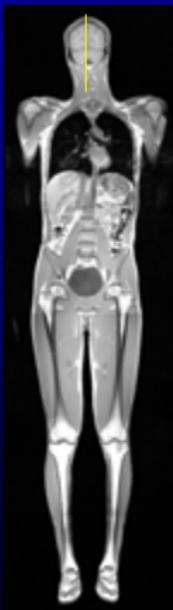
2D SE  
TR / TE = 600 / 15 ms  
TA = 1 min 55 s



2D EPI  
TR / TE = - / 66 ms  
TA = 220 ms

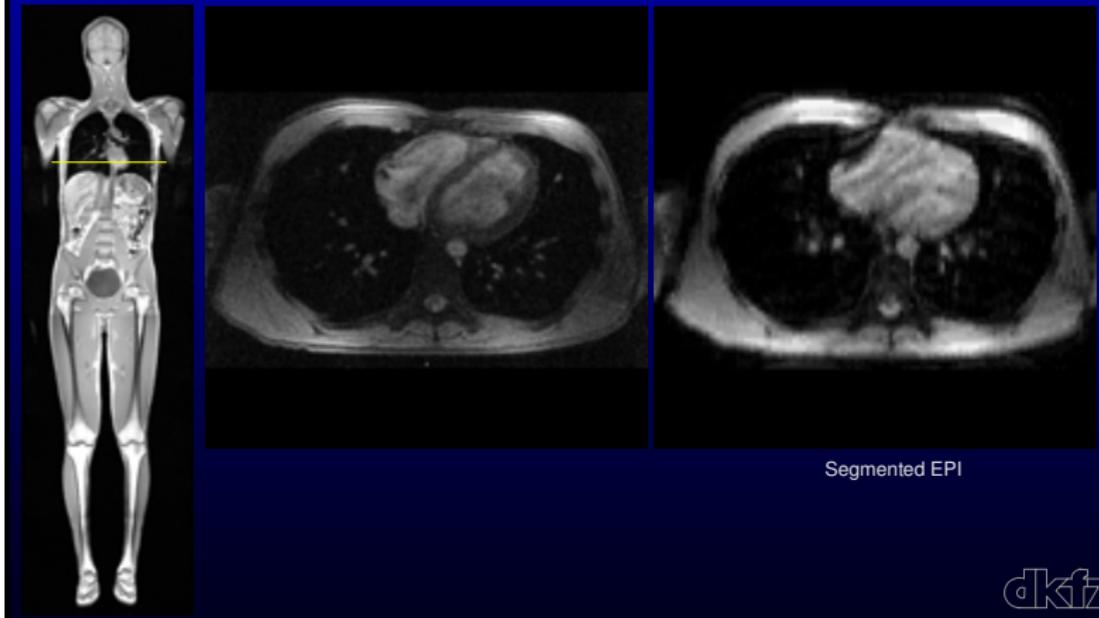
dkfz

## Application: Swallowing and Snoring



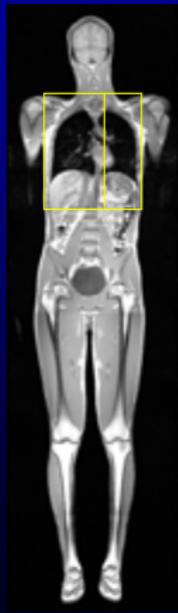
dkfz

## Application: Real-Time MRI of the Heart

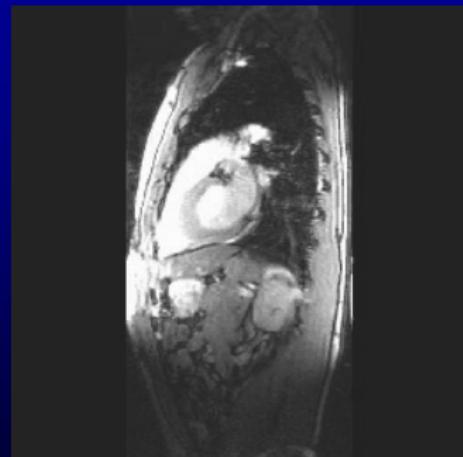


dkfz

## Application: Real-Time MRI of the Heart



TrueFISP 2D



MRI v medicíně

3D zobrazování

Rychlé zobrazování

EPI

pMRI

Vylepšování

Kontrastní látky

Angiografie

Tok

Angiografie

Perfusní MRI

Tagged MRI

Difusní MRI

In-vivo spektroskopie

Jiné

# **Parallel MRI Reconstruction using B-spline Approximation**

Jan Petr<sup>1</sup>, Jan Kybic<sup>1</sup>, Sven Müller<sup>2</sup>, Michael Bock<sup>2</sup>, Václav Hlaváč<sup>1</sup>

<sup>1</sup>Center for Machine Perception

Department of Cybernetics,

Faculty Electrical Engineering

Czech Technical University, Prague

<http://cmp.felk.cvut.cz/~petrj5>

<sup>2</sup>Interventional Methods

Division of Medical Physics in Radiology

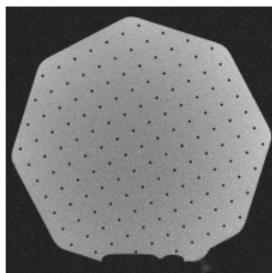
German Cancer Research Center, Heidelberg

# Parallel Imaging - Aliasing



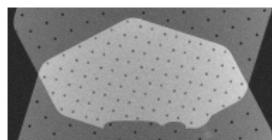
m p

- ◆ Goal of the parallel MRI - increase the speed of the acquisition.
- ◆ Fraction  $\frac{1}{M}$  lines in k-space is acquired with preserved resolution:
  - the acquisition is  $M$  times faster,
  - it causes an aliasing in  $y$  coordinate only.



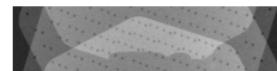
Full resolution

$$S(x,y) \quad x,y=1\dots N_x, N_y$$



Reduction 2

$$S_l^A = \sum_{m=0}^{M-1} S(x,y+m\Delta) \quad y=1\dots \Delta, \quad \Delta=\frac{N_y}{M}$$



Reduction 4

1 2

3 4

5 6

7 8

9 10

11 12

13 14

15 16

17 18

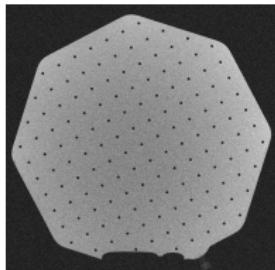
19 20

21 22

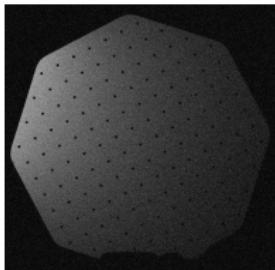
23 24

## Parallel Imaging - Multiple coils

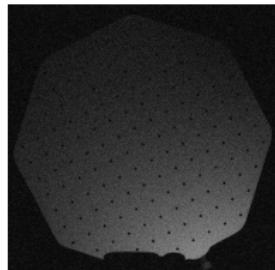
- ◆ Standard MRI - a large receiver coil with homogeneous sensitivity.
- ◆ Parallel MRI
  - $L$  smaller coils with spatial sensitivity  $C_l(x,y)$ ,
  - receive signal in parallel,
  - varying spatial sensitivity,
  - $L = 1 \dots L \quad S_l(x,y) = S(x,y)C_l(x,y) \quad x,y=1 \dots N_x, N_y$



Large coil



Small coil 1



Small coil 2

	m	p
1	2	
3	4	
5	6	
7	8	
9	10	
11	12	
13	14	
15	16	
17	18	
19	20	
21	22	
23	24	

# SENSE reconstruction



m p

- ◆ Find a linear operator  $\mathbf{R}$

- $\hat{\mathbf{S}} = \mathbf{R}[\mathbf{S}]$

- Direct solution = large matrix inversion.

- ◆ SENSE – estimating operator  $\mathbf{R}$  pixelwise  $\mathbf{R}_{(x,y)} = \mathbf{C}^{-1}_{(x,y)}$ .

- ◆ Estimate the sensitivity coefficients from images without aliasing:

- $C_l(x,y) = S_{(x,y)}/S_l(x,y)$ ,

- filtering.

- ◆ Transformation from original image to the aliased image in the small coil:

- $$\begin{bmatrix} S_1^A(x,y) \\ \vdots \\ S_L^A(x,y) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} C_1(x,y) & \dots & C_1(x,y+(M-1)\Delta) \\ \vdots & \dots & \vdots \\ C_L(x,y) & \dots & C_L(x,y+(M-1)\Delta) \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} \hat{S}(x,y) \\ \vdots \\ \hat{S}(x,y+(M-1)\Delta) \end{bmatrix},$$

- it is solved for each point independently using a pseudo-inversion.

1 2

3 4

5 6

7 8

9 10

11 12

13 14

15 16

17 18

19 20

21 22

23 24

## Parallel MRI reconstruction using B-splines



m p

◆ Disadvantages of SENSE:

- smoothing and extrapolating of sensitivity maps, ad-hoc thresholds,
- in each point independently,
- large number of unknowns.

1 2

3 4

5 6

7 8

9 10

11 12

13 14

15 16

17 18

19 20

21 22

23 24

◆ Proposed method (PBS):

- sensitivity and aliasing are linear transformations  $\Leftrightarrow$  reconstruction transformation is chosen to be linear,
- sensitivity is smooth and changing slowly  $\Leftrightarrow$  the same should be valid for reconstruction operator.
- Direct estimation of the reconstruction coefficients  $\mathbf{R}$  approximated by B-splines. Minimize the reconstruction error  $e = \|S - \mathbf{R}[S_l]\|^2$ .

# PBS - Reconstruction

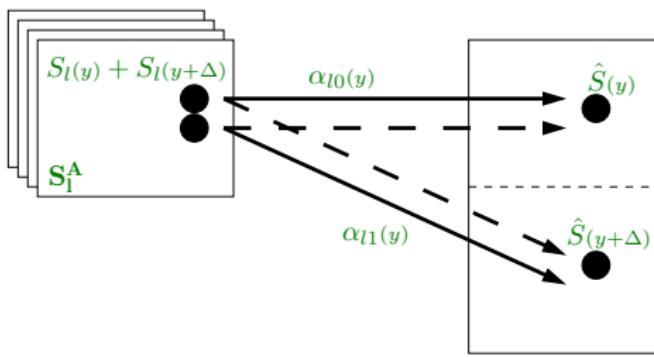


m p

- ◆ Reconstruction is a pixel-wise linear combination.
- ◆ The reconstruction is computed for every aliased part independently.

$$\hat{S}(x, y + m\Delta) = \sum_{l=1}^L \alpha_{lm}(x, y) S_l^A(x, y) \quad y = 1 \dots \Delta$$

$$= \sum_{l=1}^L \alpha_{lm}(x, y) \sum_{m'=0}^{M-1} S_l(x, y + m'\Delta)$$



1 2

3 4

5 6

7 8

9 10

11 12

13 14

15 16

17 18

19 20

21 22

23 24

## PBS - Estimation

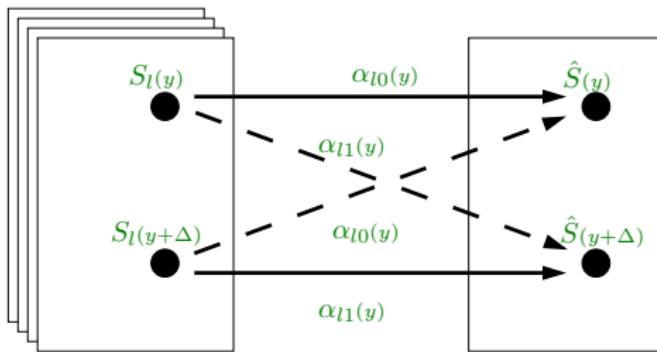


m p

- ◆  $\hat{S}_{(x,y)}$  should depend only on values  $S_{l(x,y)}$  and not on values  $S_{l(x,y+m\Delta)}$  for  $m \neq 0$   
 - the orthogonality condition is set for the reconstruction coefficients

$$\sum_{l=1}^L \alpha_{lm}(x,y) S_{l(x,y+m'\Delta)} = \begin{cases} S_{(x,y+m\Delta)} & \text{for } m=m' \\ 0 & \text{for } m \neq m' \end{cases}$$

- ◆ Without these condition, the estimated parameters does not reflect the coil configuration.



1 2

3 4

5 6

7 8

9 10

11 12

13 14

15 16

17 18

19 20

21 22

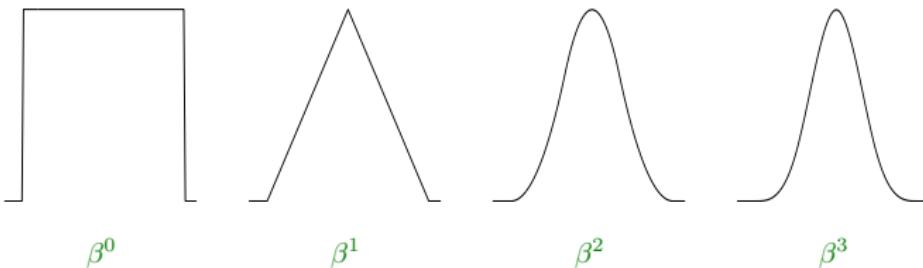
23 24

# B-spline approximation



m p

- ◆ The smoothness of the reconstruction coefficients is expected  $\Rightarrow$  approximation by B-splines.
- ◆ B-spline  $\beta^p$  is a  $p$ -fold convolution of a box function.
- ◆ B-splines - good approximation capabilities and compact support.
- ◆ 
$$\alpha_{lm}(x,y) = \sum_{i=1}^{N_x} \sum_{j=1}^{N_y} g_{mijl} \beta^p(\frac{y}{h_y} - i) \beta^p(\frac{y}{h_x} - j)$$
- ◆ Notation -  $\beta_{\mathbf{I}}(\mathbf{x}) = \beta^p(\frac{y}{h_y} - i) \beta^p(\frac{y}{h_x} - j)$        $\mathbf{x} = (x,y), \quad \mathbf{I} = (i,j)$
- ◆ Good approximation is made by B-splines of order 2 and 3
- ◆ Usually 4x4 to 10x10 B-splines are used



1	2
3	4
5	6
7	8
9	10
11	12
13	14
15	16
17	18
19	20
21	22
23	24

## Reconstruction error



m p

$$\begin{aligned} \diamond e_m = & \sum_{\mathbf{X}} \left\| \sum_{l,\mathbf{I}} (g_{m\mathbf{I}} \beta_{\mathbf{I}}(\mathbf{x}) S_l(\mathbf{x} + m\Delta)) - S(\mathbf{x} + m\Delta) \right\|^2 \\ & + \sum_{m' \neq m} \sum_{\mathbf{X}} \left\| \sum_{l,\mathbf{I}} g_{m\mathbf{I}} \beta_{\mathbf{I}}(\mathbf{x}) S_l(\mathbf{x} + m'\Delta) \right\|^2 \end{aligned}$$

- ◆ The derivative with respect to  $g_{m\mathbf{I}}^*$  is computed for each  $m, \mathbf{I}, l$  and set to zero.
- ◆ It leads to a set of  $M \cdot N_i \cdot N_j \cdot L$  equations with the same number of unknowns.
- ◆  $\forall m=0\dots M-1$  - a set of equations  $\mathbf{B}_m = \mathbf{A}_m \cdot \mathbf{G}_m$ , where

- $\mathbf{B}_m$  is a vector  $\left[ \sum_{\mathbf{X}} \beta_{\mathbf{I}}(\mathbf{x}) S_l^*(\mathbf{x} + m\Delta) S(\mathbf{x} + m\Delta) \right]$ ,
- $\mathbf{A}_m$  is a square matrix  $[\sum_{\mathbf{X}} \beta_{\mathbf{I}}(\mathbf{x}) \beta_{\mathbf{I}'} \sum_{m'} S_{l'}(\mathbf{x} + m'\Delta) S_l^*(\mathbf{x} + m'\Delta)]$ ,
- $\mathbf{G}_m$  is a vector of unknowns  $[g_{m\mathbf{I}}]$ .
- The solution is get by the inversion of the matrix  $\mathbf{A}_m$  -  
 $\forall m \quad \mathbf{G}_m = \mathbf{A}_m^{-1} \cdot \mathbf{B}_m$ .

1 2

3 4

5 6

7 8

9 10

11 12

13 14

15 16

17 18

19 20

21 22

23 24

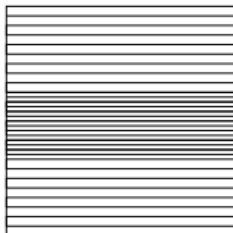
# Variable density scan



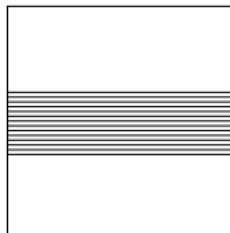
m p

- ◆ Image full sampled in the center of k-space and interleaved in the outer parts:
  - high-resolution image with aliasing - reconstruction,
  - low-resolution image without aliasing - estimation,
  - extra lines = extra time,
  - no pre-scan,
  - same coil configuration for estimation and reconstruction.
- ◆ Resampling of B-spline basis.

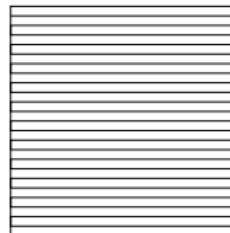
Sampling in k-space



Variable density scan



Low resolution, no aliasing



High resolution, aliasing

1	2
3	4
5	6
7	8
9	10
11	12
13	14
15	16
17	18
19	20
21	22
23	24

## Absence of the reference scan



m p

- ◆ Estimation of the complex body-coil image -  $S_{(x,y)} = \sum_l S_l(x,y)$ .
- ◆ Better SNR is gained using SoS combination -  $S_{(x,y)} = \sqrt{\sum_l |S_l^2(x,y)|}$ 
  - Reconstruction from images with aliasing is not linear.
  - Reconstruct full-resolution unaliased image  $\hat{S}_l$  for each coil separately ( $S_l(x,y) = C_l(x,y) C_{l'}^{-1}(x,y) S_{l'}(x,y) = C_{ll'}(x,y) S_{l'}(x,y)$ ).
  - Sum-of-squares is used to get  $\hat{S}_{(x,y)} = \sqrt{\sum_l |\hat{S}_l(x,y)|^2}$

1 2

3 4

5 6

7 8

9 10

11 12

13 14

15 16

17 18

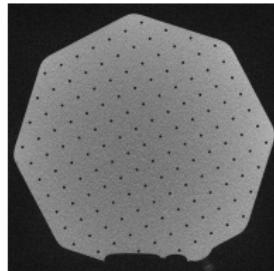
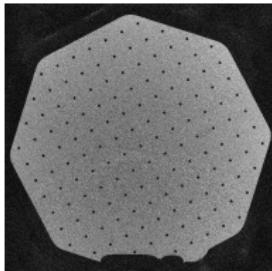
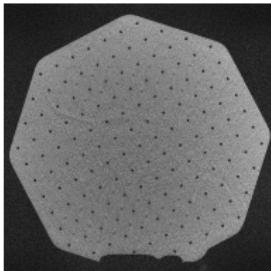
19 20

21 22

23 24

## Results - Acceleration 2x

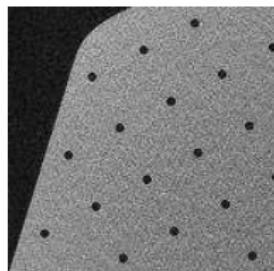
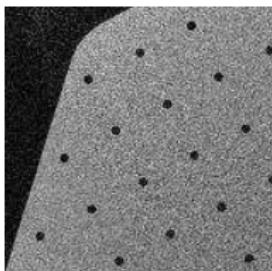
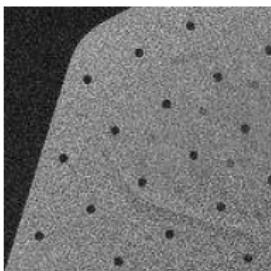
3 different methods with acceleration factor 2



GRAPPA, SNR = 53dB

SENSE, SNR = 57dB

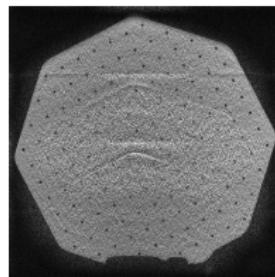
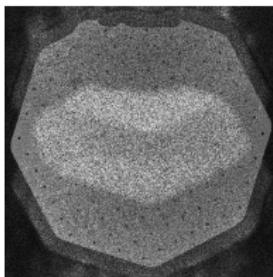
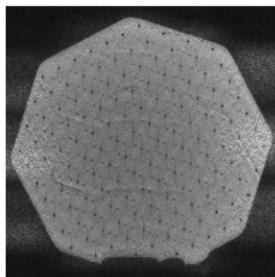
PBS, SNR = 49dB



m	p
1	2
3	4
5	6
7	8
9	10
11	12
13	14
15	16
17	18
19	20
21	22
23	24

## Results - Acceleration 4x

3 different methods with acceleration factor 4



GRAPPA, SNR = 47dB

SENSE, SNR = 36dB

PBS, SNR = 40dB

m	p
1	2
3	4
5	6
7	8
9	10
11	12
13	14
15	16
17	18
19	20
21	22
23	24

## Results - summary

m	p
1	2
3	4
5	6
7	8
9	10
11	12
13	14
15	16
17	18
19	20
21	22
23	24

- ◆ Acceleration factor 2:
  - SENSE and PBS - no artifacts, GRAPPA - low number of artifacts,
  - PBS error < GRAPPA error < SENSE error.
  
- ◆ Acceleration factor 4:
  - SENSE - no artifacts, PBS - low number of artifacts, GRAPPA - too much artifacts,
  - GRAPPA error < PBS error < SENSE error.

# Conclusion



m p

- ◆ New method for parallel MRI developed and implemented.
- ◆ Results were compared with commercially implemented method with good results (only one image used  $\Rightarrow$  need more data).
- ◆ The theoretical time complexity is comparable - need to be implemented in MRI scanner.
- ◆ Future work
  - Estimation assuming noise in input images.
  - Optimize the speed of the estimation for a sequence of images.

1 2

3 4

5 6

7 8

9 10

11 12

13 14

15 16

17 18

19 20

21 22

23 24

MRI v medicíně

3D zobrazování

Rychlé zobrazování

EPI

pMRI

## Vylepšování

Kontrastní látky

Angiografie

Tok

Angiografie

Perfusní MRI

Tagged MRI

Difusní MRI

In-vivo spektroskopie

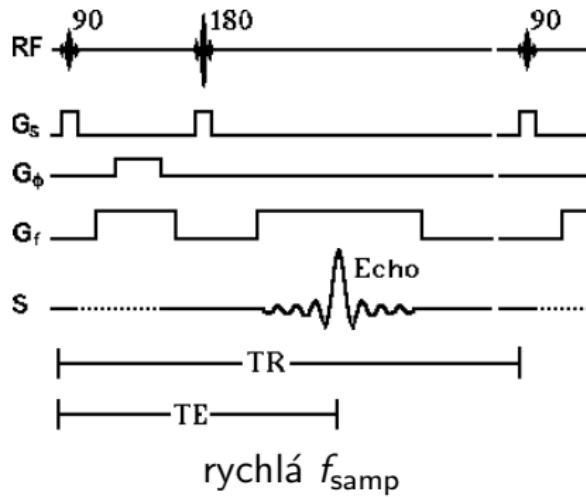
Jiné

## Vliv šířky pásma

- Můžeme volit vzorkovací frekvenci  $f_{\text{samp}}$
- Pro zachování stejného  $\text{FOV} = \frac{f_{\text{samp}}}{\gamma G_f}$  měníme  $G_f$

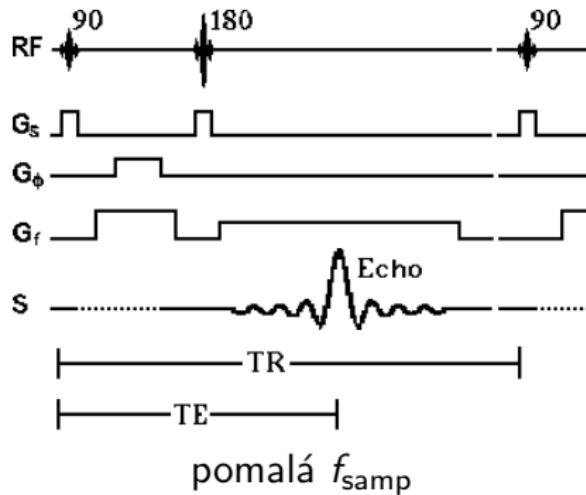
# Vliv šířky pásma

- Můžeme volit vzorkovací frekvenci  $f_{\text{samp}}$
- Pro zachování stejného  $\text{FOV} = \frac{f_{\text{samp}}}{\gamma G_f}$  měníme  $G_f$



# Vliv šířky pásma

- Můžeme volit vzorkovací frekvenci  $f_{\text{samp}}$
- Pro zachování stejného  $\text{FOV} = \frac{f_{\text{samp}}}{\gamma G_f}$  měníme  $G_f$

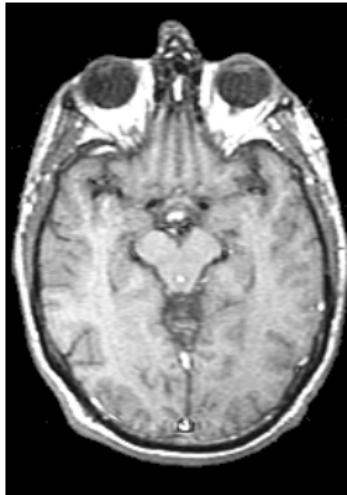


# Vliv šířky pásma

- Můžeme volit vzorkovací frekvenci  $f_{\text{samp}}$
- Pro zachování stejného  $\text{FOV} = \frac{f_{\text{samp}}}{\gamma G_f}$  měníme  $G_f$
- Nižší vzorkovací frekvence
  - ⊕ Méně šumu
  - ⊖ Větší chemický posun
  - ⊖ Menší kontrast
  - ⊖ Menší rozsah  $T_E$  (stejný počet vzorků trvá déle)

## Vliv šířky pásmá

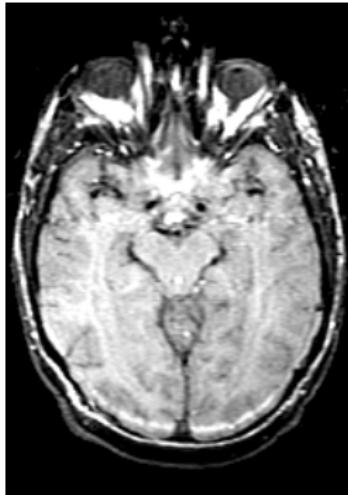
- Můžeme volit vzorkovací frekvenci  $f_{\text{samp}}$
- Pro zachování stejného  $\text{FOV} = \frac{f_{\text{samp}}}{\gamma G_f}$  měníme  $G_f$



$f_{\text{samp}} = 16 \text{ kHz}$  (větší šum)

## Vliv šířky pásmá

- Můžeme volit vzorkovací frekvenci  $f_{\text{samp}}$
- Pro zachování stejného  $\text{FOV} = \frac{f_{\text{samp}}}{\gamma G_f}$  měníme  $G_f$



$f_{\text{samp}} = 3 \text{ kHz}$  (chemický posun)

## Chemical shift imaging (Fat Suppression/Potlačení tuku)

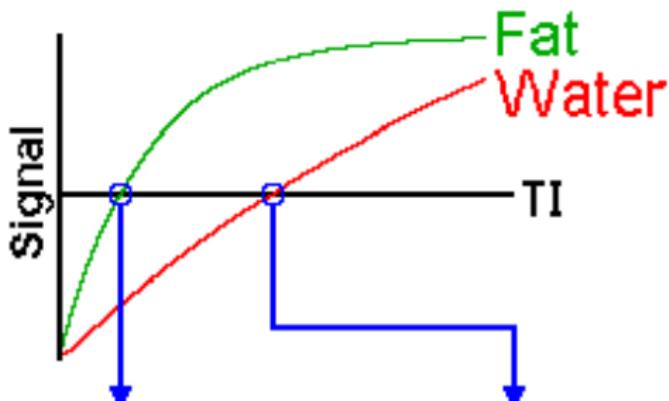
- Chemický posun = změna  $f$  dle sloučeniny (chemických vazeb)
- Zobrazování jen jednoho typu látky, nejčastěji potlačení tuku

## Chemical shift imaging (Fat Suppression/Potlačení tuku)

- Chemický posun = změna  $f$  dle sloučeniny (chemických vazeb)
- Zobrazování jen jednoho typu látky, nejčastěji potlačení tuku
- **Inversion recovery** s  $T_I \approx T_1 \log 2$

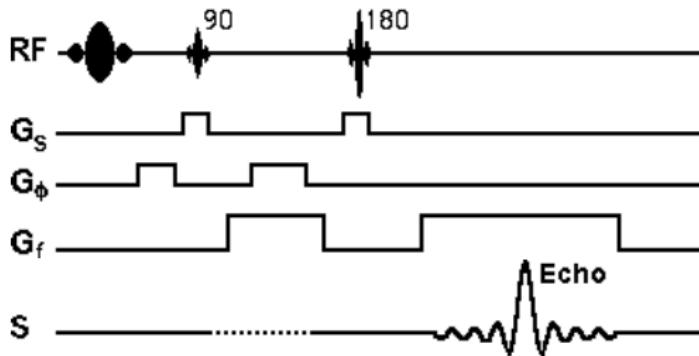
$$S \propto \varrho \left( 1 - 2e^{-\frac{T_I}{T_1}} + e^{-\frac{T_R}{T_1}} \right) e^{-\frac{T_E}{T_2}}$$

jsou-li  $T_1$  rozdílné



## Chemical shift imaging (2)

- **Saturace** frekvenčně selektivním impulsem před samotnou sekvencí  $\rightarrow M_z$  magnetizace vybrané látky 0
- Defázovací gradient ( $M_{xy} \rightarrow 0$  při snímání)
- Spin-echo sekvence
- $B_0$  musí být velmi homogenní,  $T_1$  musí být dostatečně dlouhý

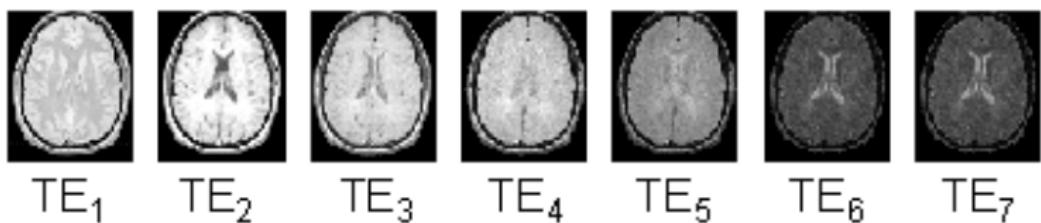


## Zobrazování $T_1$ , $T_2$ , $\rho$

- U běžných sekvencí intenzita závisí na  $T_1$ ,  $T_2$ ,  $\rho$
- Chtějme  $T_1$ ,  $T_2$ ,  $\rho$  zjistit přesně

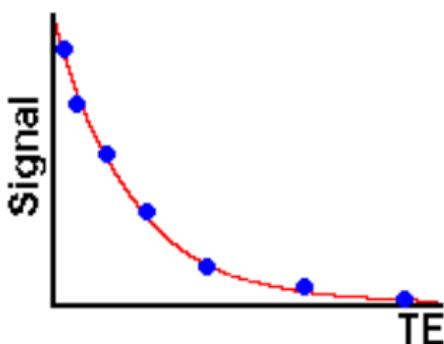
## Zobrazování $T_1$ , $T_2$ , $\rho$

- U běžných sekvencí intenzita závisí na  $T_1$ ,  $T_2$ ,  $\rho$
- Chtějme  $T_1$ ,  $T_2$ ,  $\rho$  zjistit přesně
- Sekvence obrazů s různými  $T_E$



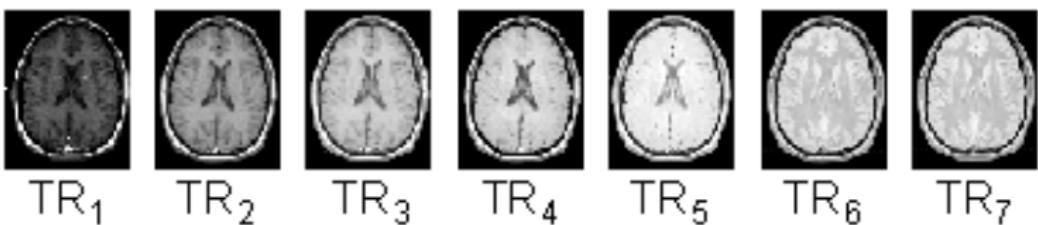
## Zobrazování $T_1$ , $T_2$ , $\rho$

- U běžných sekvencí intenzita závisí na  $T_1$ ,  $T_2$ ,  $\rho$
- Chtějme  $T_1$ ,  $T_2$ ,  $\rho$  zjistit přesně
- Sekvence obrazů s různými  $T_E$
- Závislost s na  $T_E$  pro každý pixel  $\rightarrow T_2$



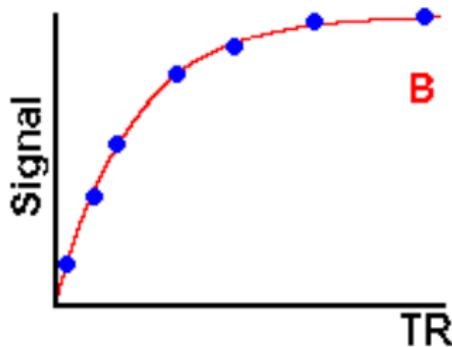
## Zobrazování $T_1$ , $T_2$ , $\rho$

- U běžných sekvencí intenzita závisí na  $T_1$ ,  $T_2$ ,  $\rho$
- Chtějme  $T_1$ ,  $T_2$ ,  $\rho$  zjistit přesně
- Sekvence obrazů s různými  $T_R$



## Zobrazování $T_1$ , $T_2$ , $\rho$

- U běžných sekvencí intenzita závisí na  $T_1$ ,  $T_2$ ,  $\rho$
- Chtějme  $T_1$ ,  $T_2$ ,  $\rho$  zjistit přesně
- Sekvence obrazů s různými  $T_R$
- Závislost s na  $T_R$  pro každý pixel  $\rightarrow T_1$



## Zobrazování $T_1$ , $T_2$ , $\rho$

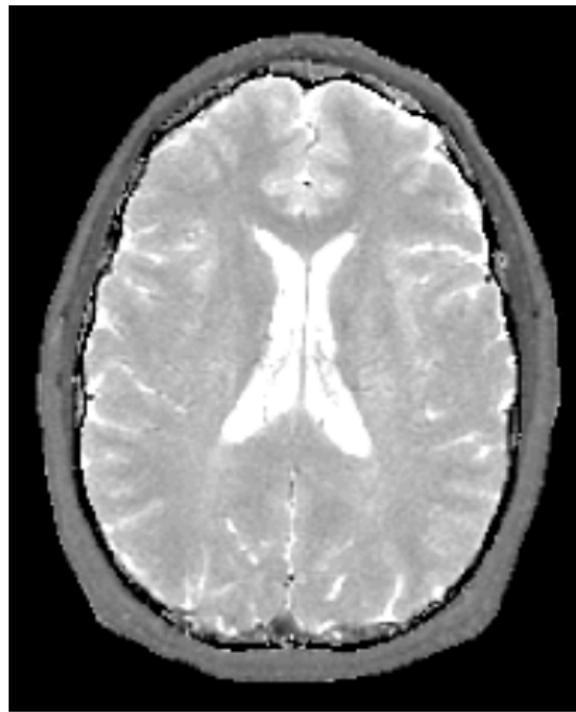
- U běžných sekvencí intenzita závisí na  $T_1$ ,  $T_2$ ,  $\rho$
- Chtějme  $T_1$ ,  $T_2$ ,  $\rho$  zjistit přesně
- Známe-li  $T_1$ ,  $T_2$ ,  $s \longrightarrow \rho$

## Zobrazování $T_1$ , $T_2$ , $\rho$ (2)



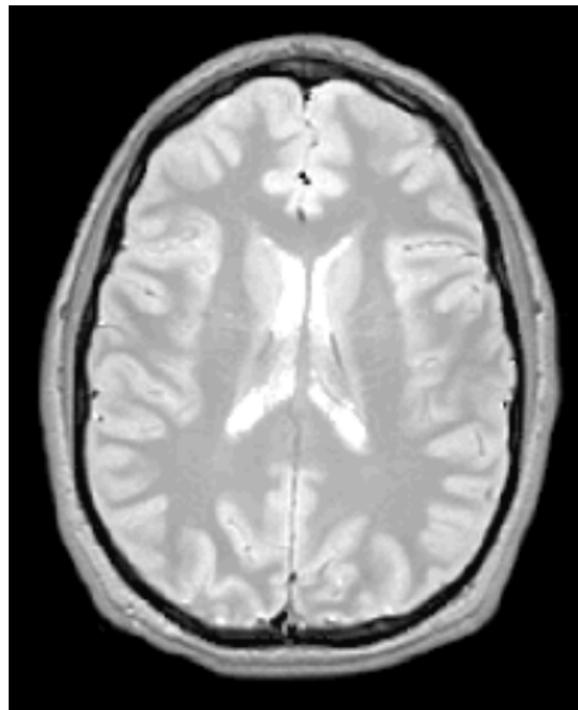
$T_1$

## Zobrazování $T_1$ , $T_2$ , $\rho$ (2)



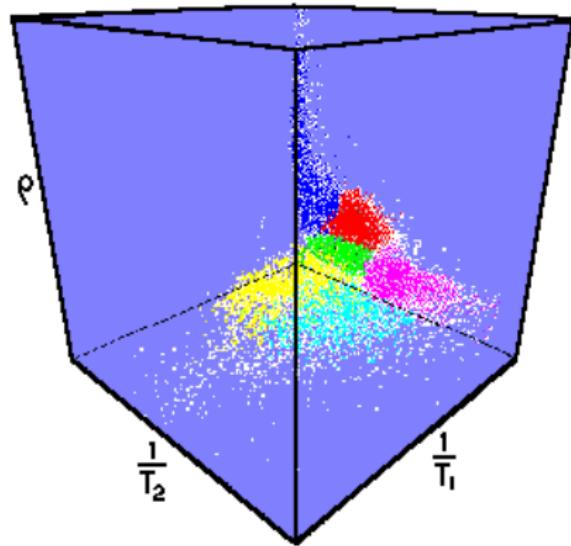
$T_2$

## Zobrazování $T_1$ , $T_2$ , $\rho$ (2)



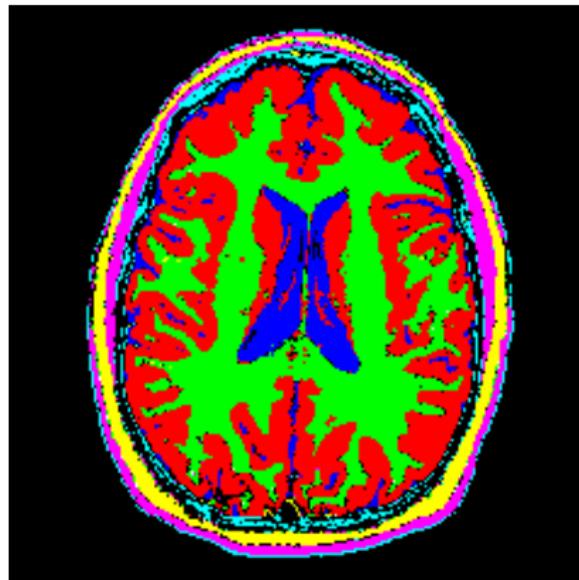
$\rho$

## Zobrazování $T_1$ , $T_2$ , $\rho$ (2)



3D histogram

## Zobrazování $T_1$ , $T_2$ , $\rho$ (2)



Segmentace

MRI v medicíně

3D zobrazování

Rychlé zobrazování

EPI

pMRI

Vylepšování

## Kontrastní látky

Angiografie

Tok

Angiografie

Perfusní MRI

Tagged MRI

Difusní MRI

In-vivo spektroskopie

Jiné

# Kontrastní látky

- Ovlivnění (zkrácení)  $T_1$  či  $T_2$
- Typicky paramagnetický kov (Gd). Komplex pro snížení toxicity.
- Lze pozorovat:
  - Zvýšenou vaskularitu
  - Zvýšenou afinitu tkání (nádoru) ke kontrastní látce
  - pH
  - kontrast  $\text{Ca}^{2+}$

## Kontrast - pokrač.

- Změny protonové hustoty je možné dosáhnout dodáním velkého množství vody, nebo naopak dodáním minerálního oleje (zvýraznění gastrointestinálního traktu) nebo dehydratací.
- Změny kontrastu (vybarvení) se dosáhne také pomocí změny relaxačních vlastností jednotlivých tkání.

## Kontrastní látky

### Silná paramagnetická činidla:

- kysličník dusičný, kysličník dusný, molekulární kyslík
- stabilní volné radikály (pyrrolidine-N-oxyl, pyperidin-N-oxylové radikály)
- Kationty kovů  $Dy^{3+}$ ,  $Ni^{2+}$ ,  $Fe^{2+}$ ,  $Cu^{2+}$ ,  $Cr^{3+}$ ,  $Fe^{3+}$ ,  $Mn^{2+}$ ,  $Mn^{3+}$ ,  $Gd^{3+}$

volný	$T_1$ relaxivita ( $mM^{-1} s^{-1}$ )			
	EDTA	DTPA	DOTA	EHPG
$Gd^{3+}$	9.1	6.6	3.7	3.4
$Fe^{3+}$	8.0	1.8	0.7	1.0
$Mn^{2+}$	8.0	2.0	1.1	
$Dy^{3+}$	0.6	0.2	0.1	
$Cr^{3+}$	5.8	0.2		

EDTA - Ethylenediamintetraoctová kyselina

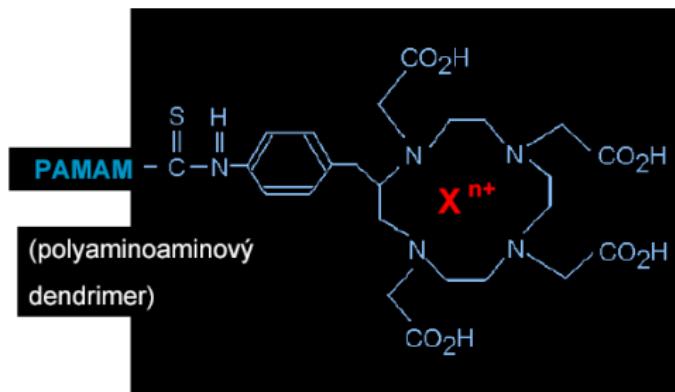
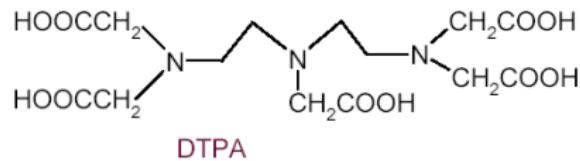
DTPA - Diethylentriaminpentaoctová kyselina

DOTA - Tetraazacyklododekantetraoctová kyselina

EHPG - Ethylenbis-(2-hydroxyphenylglycin)

## Kontrastní látky - pokrač.

- Nejznámější - **Gd-DTPA**
- fyziologicky podobná dalším kovovým chelátům (EDTA a odvozené), popsána v roce 1984, schválena v roce 1988.
- Po aplikaci se míchá s plasmou, vstupuje do prostoru extracelulární kapaliny, minimálně intracelulárně, následně se vylučuje močí.
- poločas vyloučení - 60 - 90 minut.



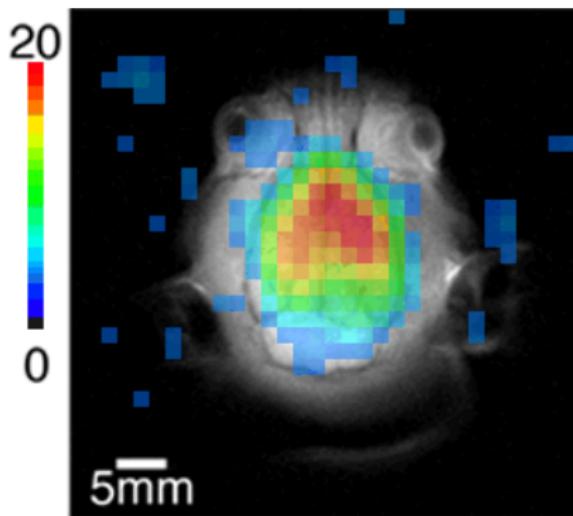
**SCN-Bz-DOTA**  
(tetraazacyklododekantetraacetátová kyselina)

## Vzácné plyny

- $^{129}\text{Xe}$ ,  $^3\text{He}$
- Polarizovaný  $^{129}\text{Xe}$ : opticky excitované Rb + kolize
- Polarizace  $10^5 \times$  klidová,  $\gamma = 11.8 \text{ MHz/T}$ ,  $T_1 = 15 \sim 40 \text{ s}$

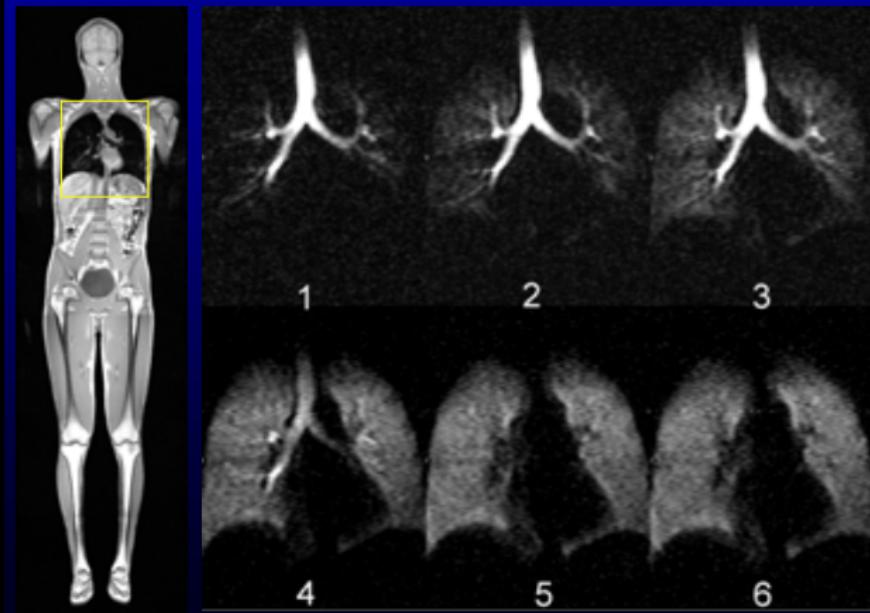
## Vzácné plyny

- $^{129}\text{Xe}$ ,  $^3\text{He}$
- Polarizovaný  $^{129}\text{Xe}$ : opticky excitované Rb + kolize
- Polarizace  $10^5 \times$  klidová,  $\gamma = 11.8 \text{ MHz/T}$ ,  $T_1 = 15 \sim 40 \text{ s}$



spin echo + Xe, mozek krysy

# Application: $^3\text{He}$ Lung Ventilation MRI



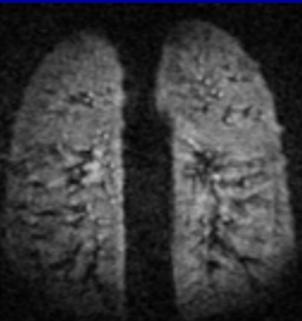
## $^3\text{He}$ MRI

- FLASH 2D
- 130 ms/image
- Healthy volunteer

Kauczor HU et al., Uni Mainz

dkfz

# Application: ${}^3\text{He}$ Lung Ventilation MRI

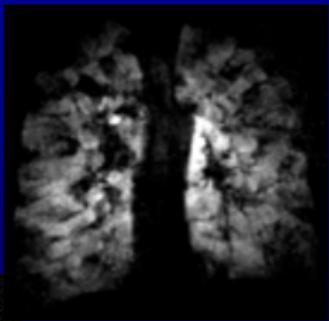


volunteer

61y TBC patient



49y smoker  
(40 pckyear)



Kauczor HU et al., Uni Mainz

dkfz

MRI v medicíně

3D zobrazování

Rychlé zobrazování

EPI

pMRI

Vylepšování

Kontrastní látky

Angiografie

Tok

Angiografie

Perfusní MRI

Tagged MRI

Difusní MRI

In-vivo spektroskopie

Jiné

# Zobrazování toku / MRI angiografie

(Flow Imaging)

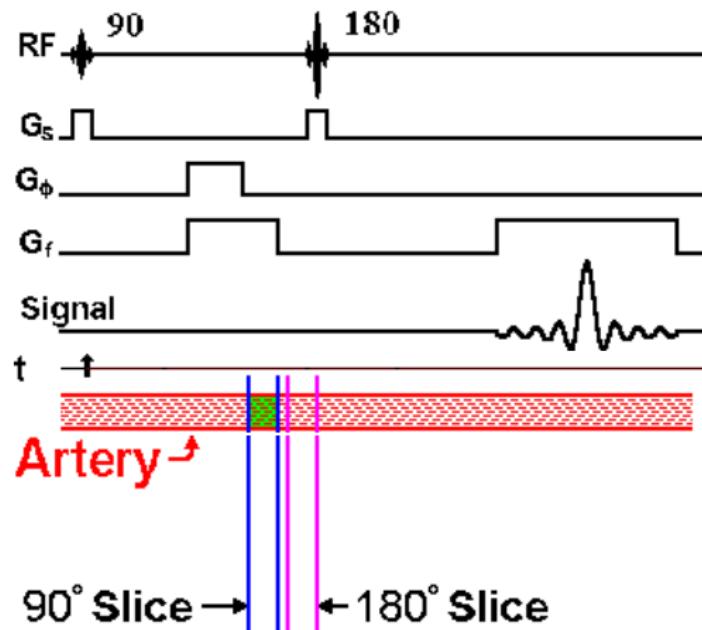
Zobrazování rychlosti toku.

- Time-of-flight (intervalová metoda)
- Phase contrast (fázový kontrast)
- Contrast enhanced (s kontrastní látkou)

# Time-of-flight angiography

(Intervalová metoda)

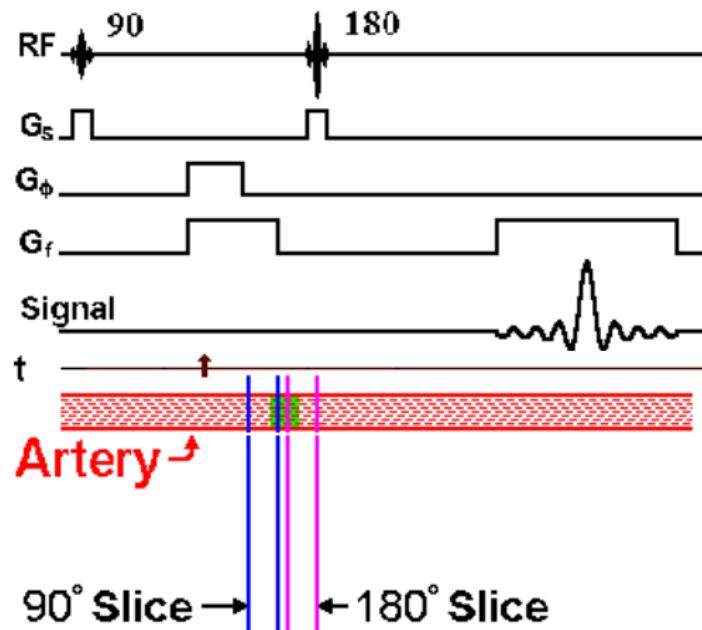
- $90^\circ$  a  $180^\circ$  impulsy s různou frekvencí
- Jen objem na který působí oba impulsy dá signál



# Time-of-flight angiography

(Intervalová metoda)

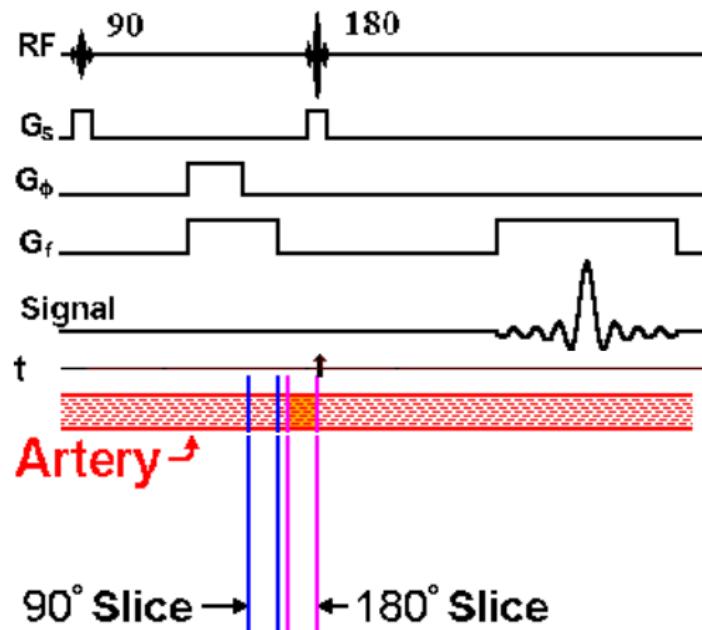
- $90^\circ$  a  $180^\circ$  impulsy s různou frekvencí
- Jen objem na který působí oba impulsy dá signál



# Time-of-flight angiography

(Intervalová metoda)

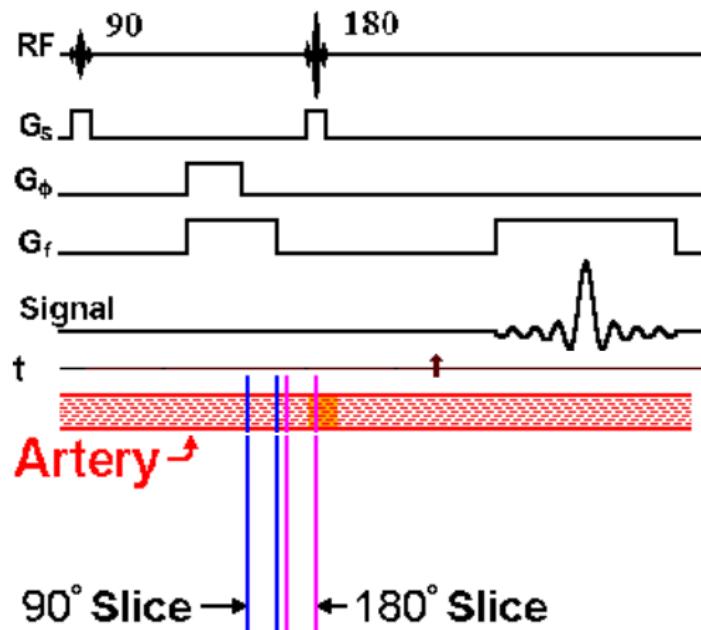
- $90^\circ$  a  $180^\circ$  impulsy s různou frekvencí
- Jen objem na který působí oba impulsy dá signál



# Time-of-flight angiography

(Intervalová metoda)

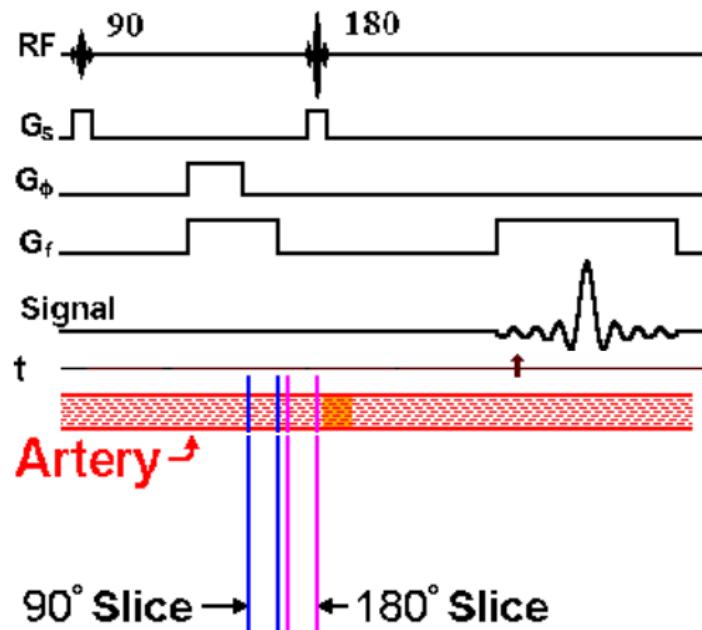
- $90^\circ$  a  $180^\circ$  impulsy s různou frekvencí
- Jen objem na který působí oba impulsy dá signál



# Time-of-flight angiography

(Intervalová metoda)

- $90^\circ$  a  $180^\circ$  impulsy s různou frekvencí
- Jen objem na který působí oba impulsy dá signál



# Phase contrast angiography (Fázový kontrast)

- Bipolární gradient



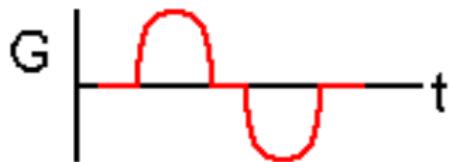
positivní



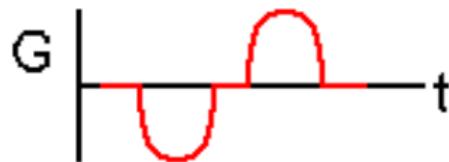
negativní

# Phase contrast angiography (Fázový kontrast)

- Bipolární gradient
- Celkový integrál nulový → bez efektu pro stacionární spiny



positivní



negativní

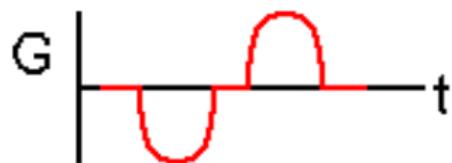
# Phase contrast angiography

(Fázový kontrast)

- Bipolární gradient
- Celkový integrál nulový → bez efektu pro stacionární spiny
- → ovlivnění spiny pohybující se ve směru gradientu



positivní

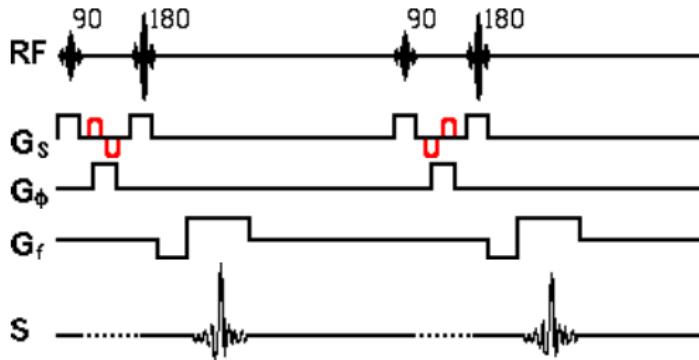


negativní

# Phase contrast angiography (2)

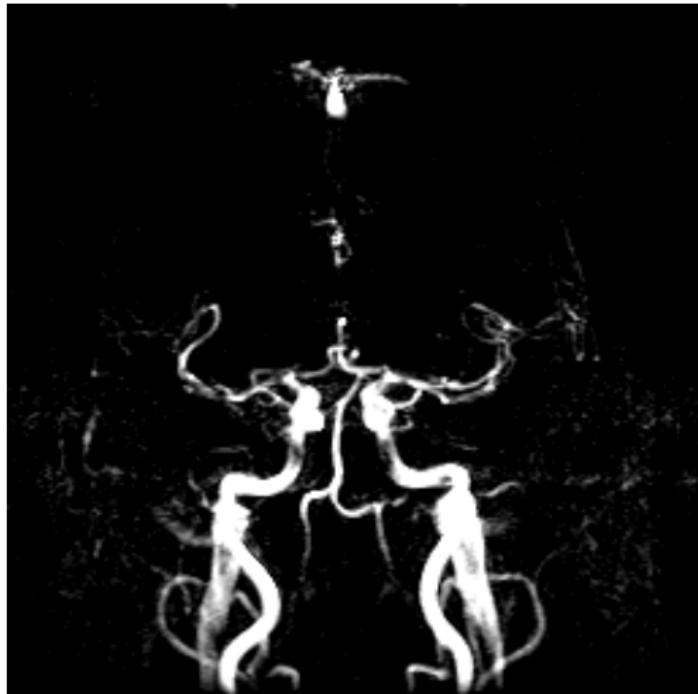
## Časový diagram

- Přidáme bipolární gradient (BPG) do běžné sekvence
- Obraz s pozitivním a negativním BPG, odečteme
- → jen pohybující se spiny
- → signál roste s rychlosť (pokud fáze  $< \pi$ )



# Phase contrast angiography (3)

## Příklady



Koronální projekce hlavou

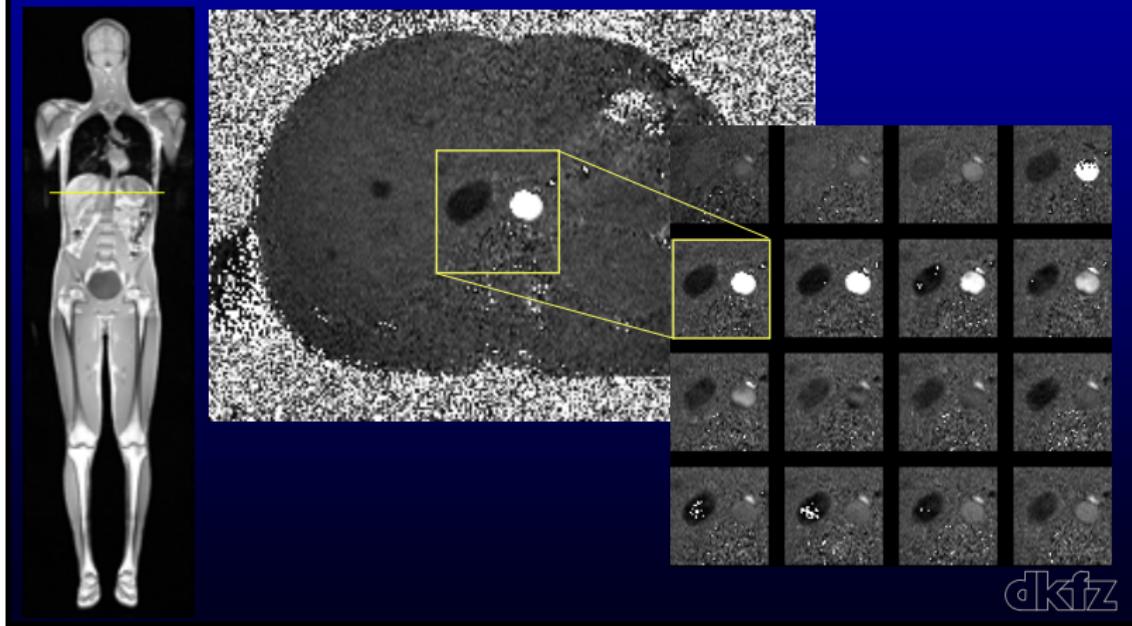
# Phase contrast angiography (3)

## Příklady

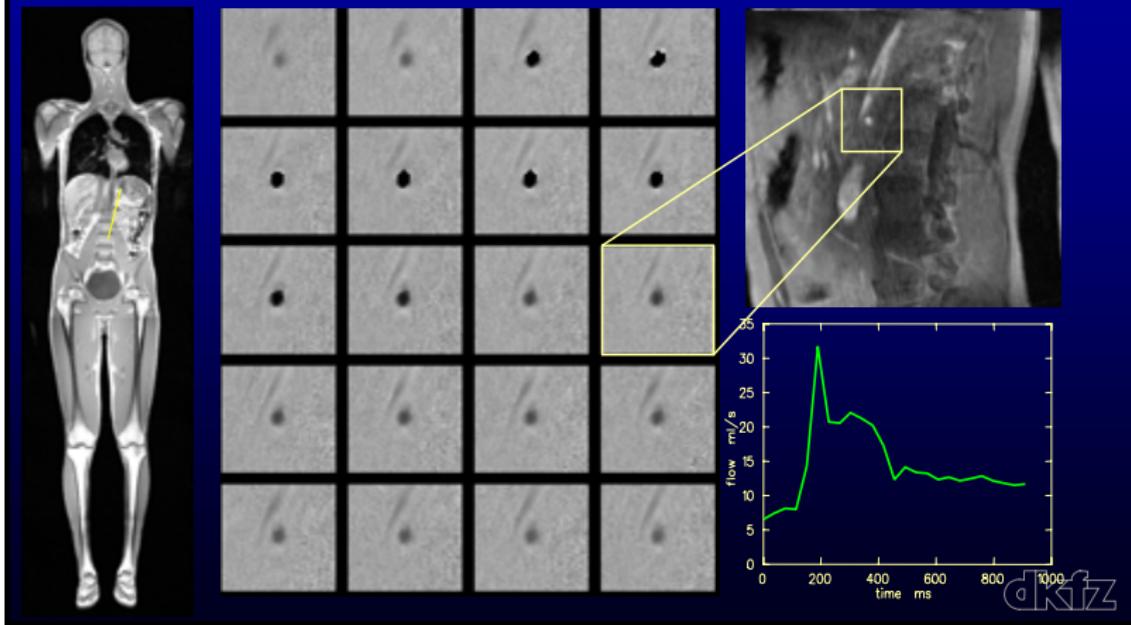


Axiální projekce hlavou

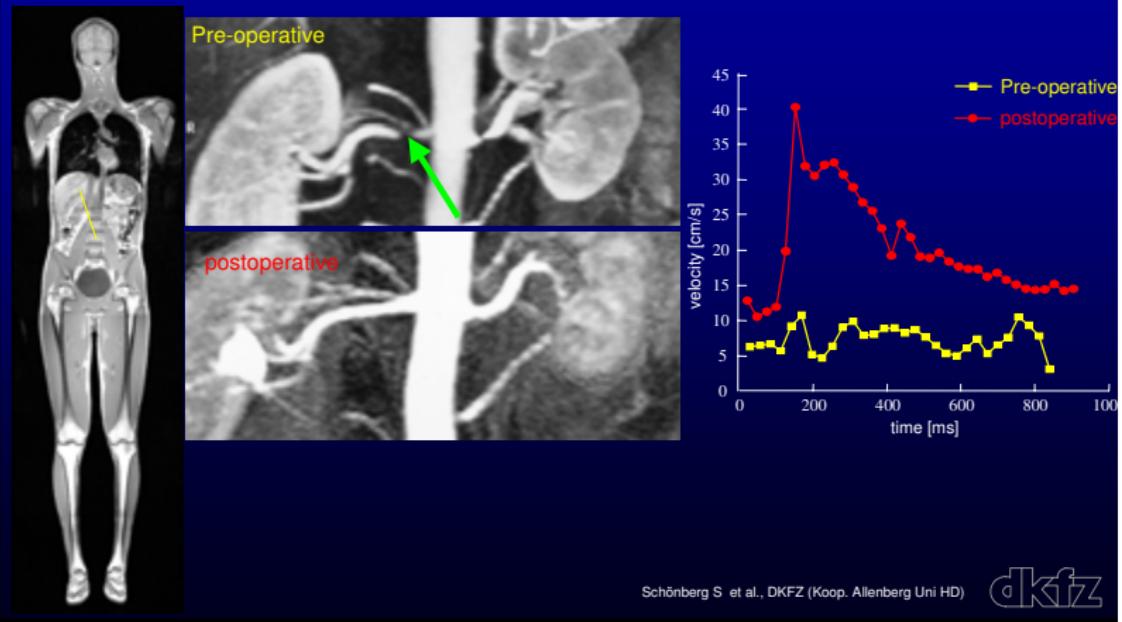
## Application: Aortic Flow Measurements



## Application: Renal Flow Measurements



# Application: Renal Artery Flow Measurements



MRI v medicíně

3D zobrazování

Rychlé zobrazování

EPI

pMRI

Vylepšování

Kontrastní látky

Angiografie

Tok

Angiografie

Perfusní MRI

Tagged MRI

Difusní MRI

In-vivo spektroskopie

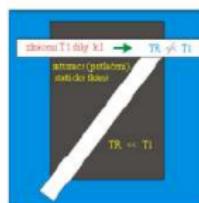
Jiné

# Contrast enhanced angiography

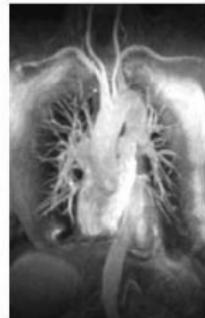
(Angiografie s kontrastní látkou)

- Injekce paramagnetické látky do krve
- → velmi krátká  $T_1$  krve vůči tkání
- Krátký  $T_R$  (rychlé 3D sekvence)
- → potlačení signálu z tkáně, jsou vidět jen cévy
- Nejlepší kontrast z angiografických metod

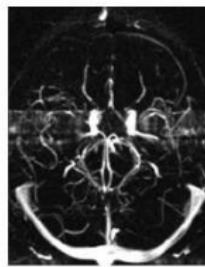
## MR angiografie



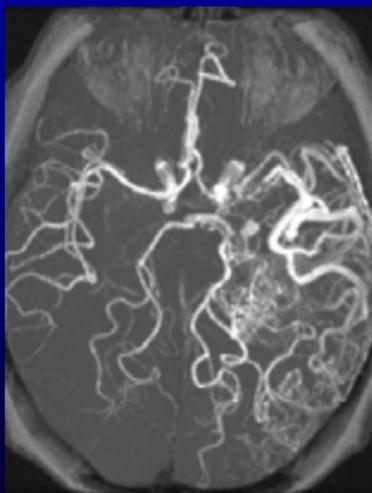
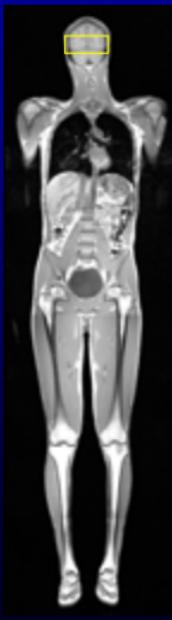
S kontrastní látkou.



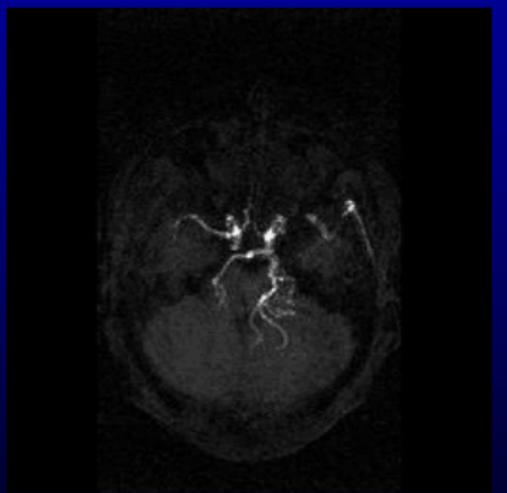
Nativní angiografie (bez kontrastní látky).



## Application: Temporal AVM



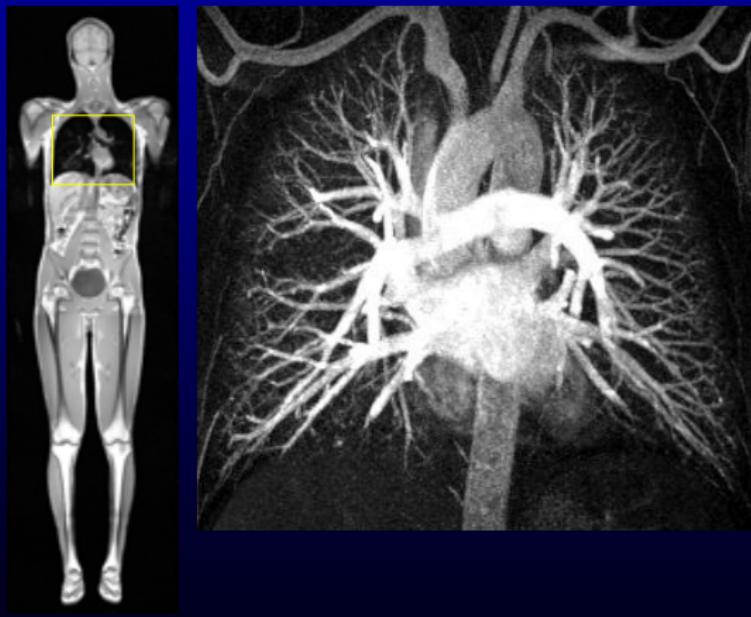
TOF MRA



STAR  
TI = 100-1000 ms

dkfz

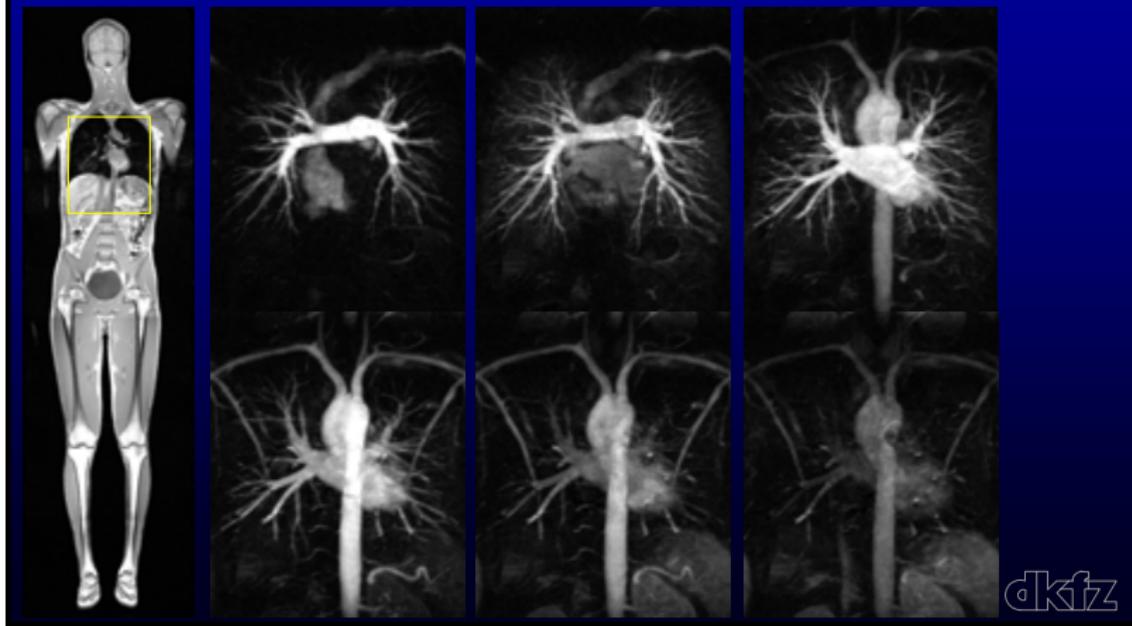
# Application: High-Res Lung MR Angiography



## CE 3D MRA

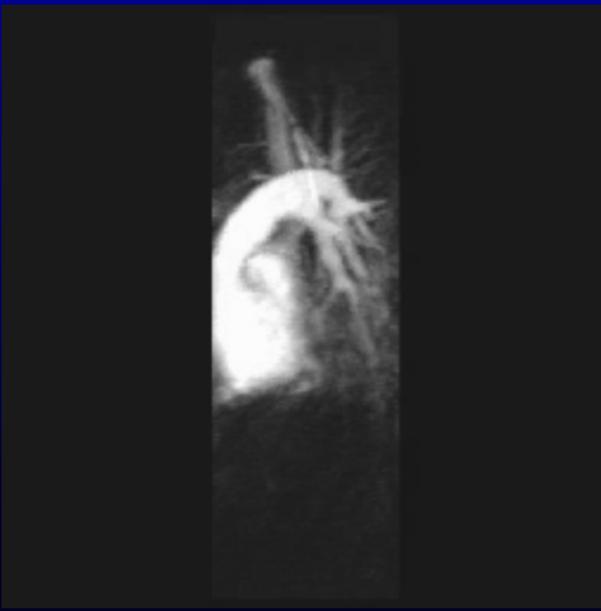
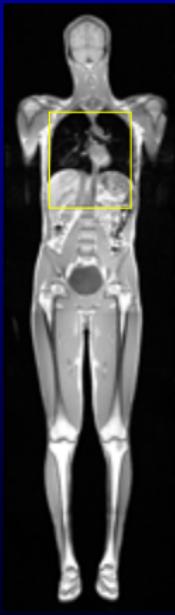
- FLASH 3D
- iPAT: mSENSE, 2
- TR/TE = 3.3/1.3ms
- $\alpha = 50^\circ$
- FOV = 440mm
- 512 matrix
- voxel size =  $1.1 \times 0.9 \times 0.9 \text{ mm}^3$

## Application: Lung MR Angiography



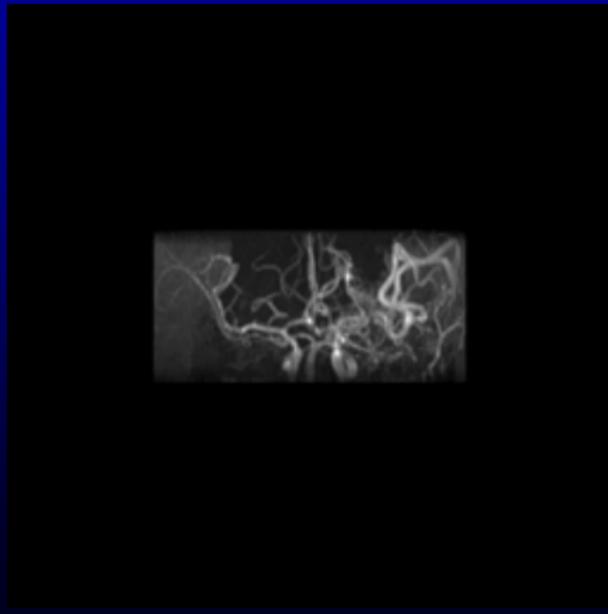
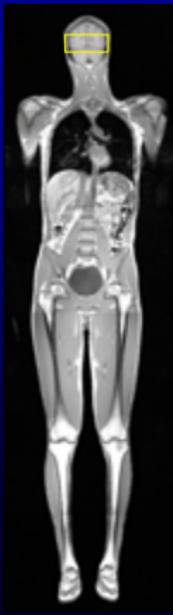
dkfz

## Application: Lung MR Angiography



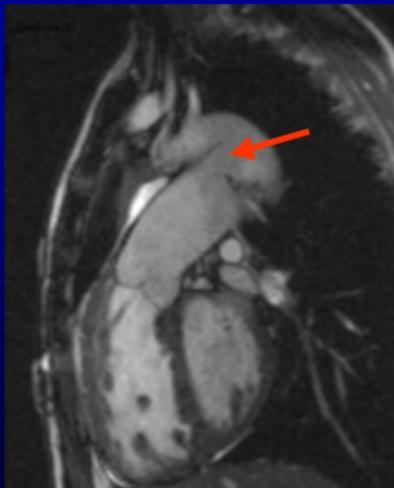
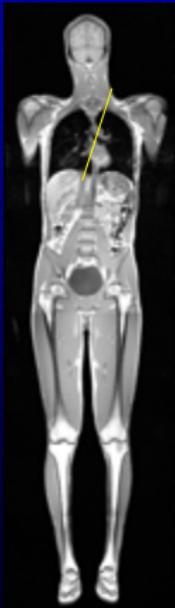
dkfz

## Application: Arterio-Venous Malformation



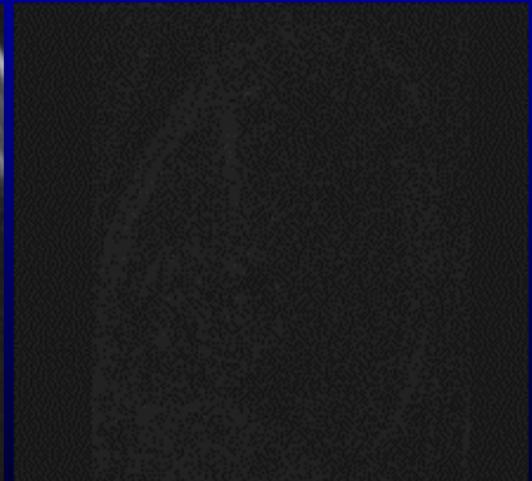
dkfz

## Application: MR Angiography of the Aorta



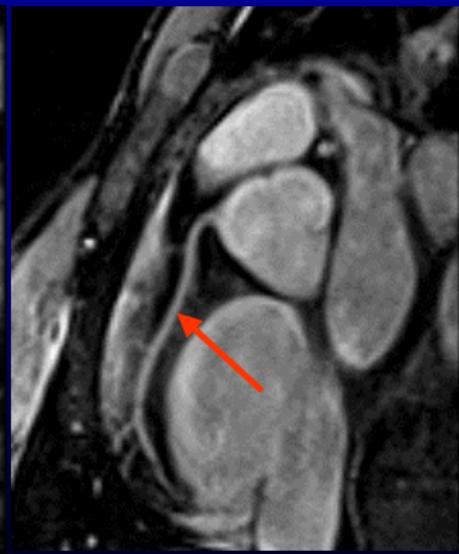
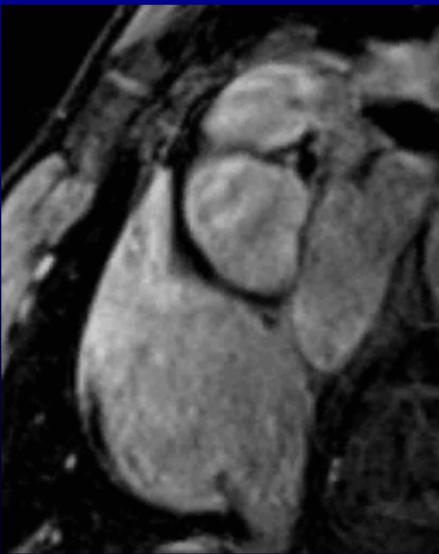
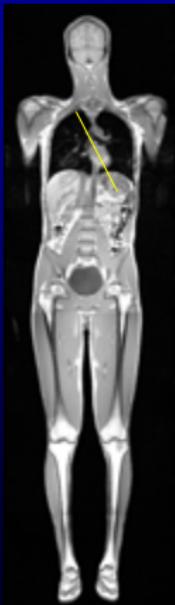
TrueFisp  
Patent Ductus Arteriosus

Courtesy: NWU Chicago



Subsecond 3D MRA

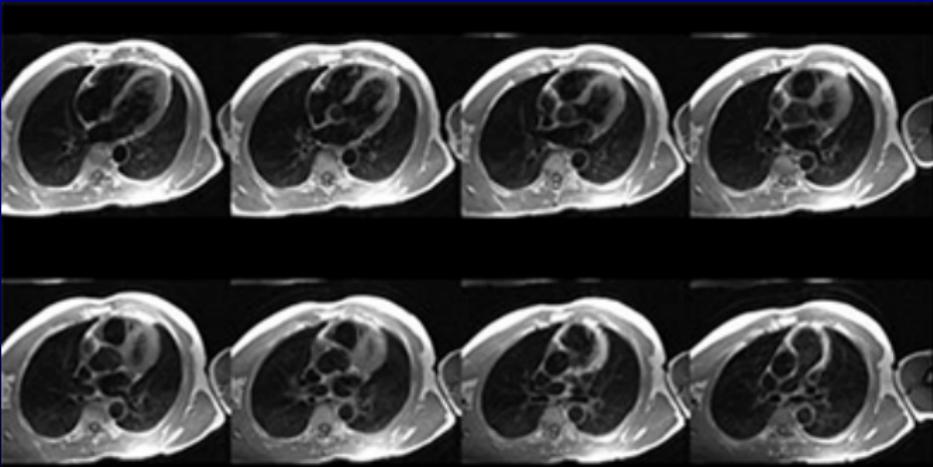
## Application: Coronary Artery Imaging



Courtesy: Debiao Li, NWU, Chicago

dkfz

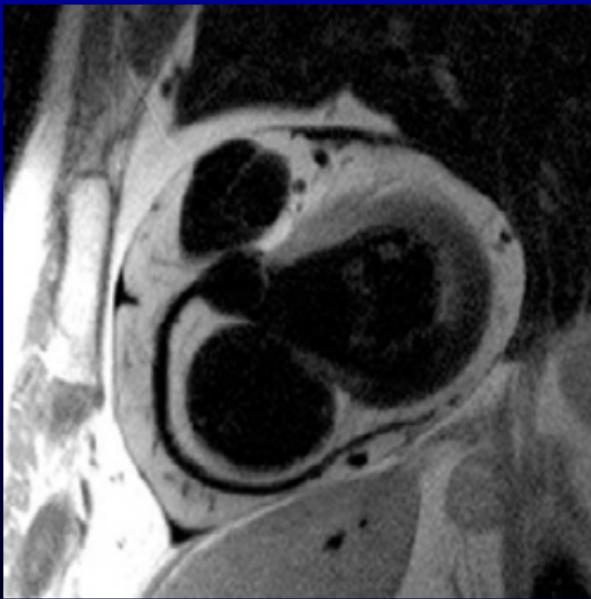
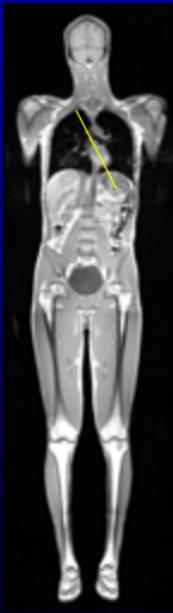
## Application: Black Blood MR Angiography



Courtesy: G. Marchal, Leuven, Belgien

dkfz

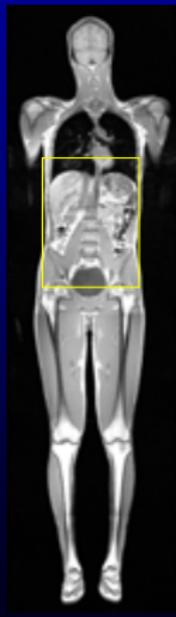
## Application: Black Blood Coronary MRA



Courtesy: Philips, Best, NL

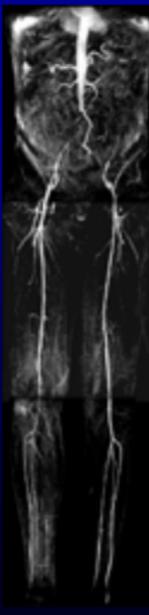
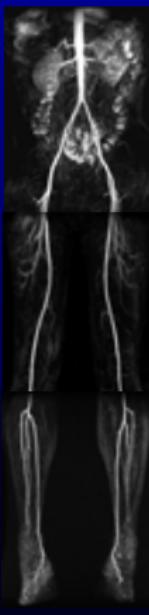
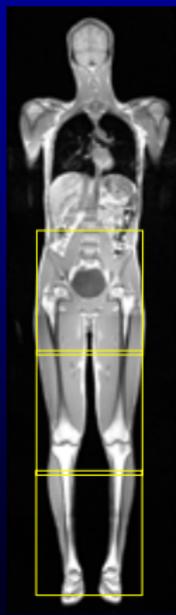
dkfz

## Application: Abdominal MR Angiography



dkfz

## Application: Peripheral MR Angiography



Moving table  
Peripheral coil

dkfz

MRI v medicíně

3D zobrazování

Rychlé zobrazování

EPI

pMRI

Vylepšování

Kontrastní látky

Angiografie

Tok

Angiografie

Perfusní MRI

Tagged MRI

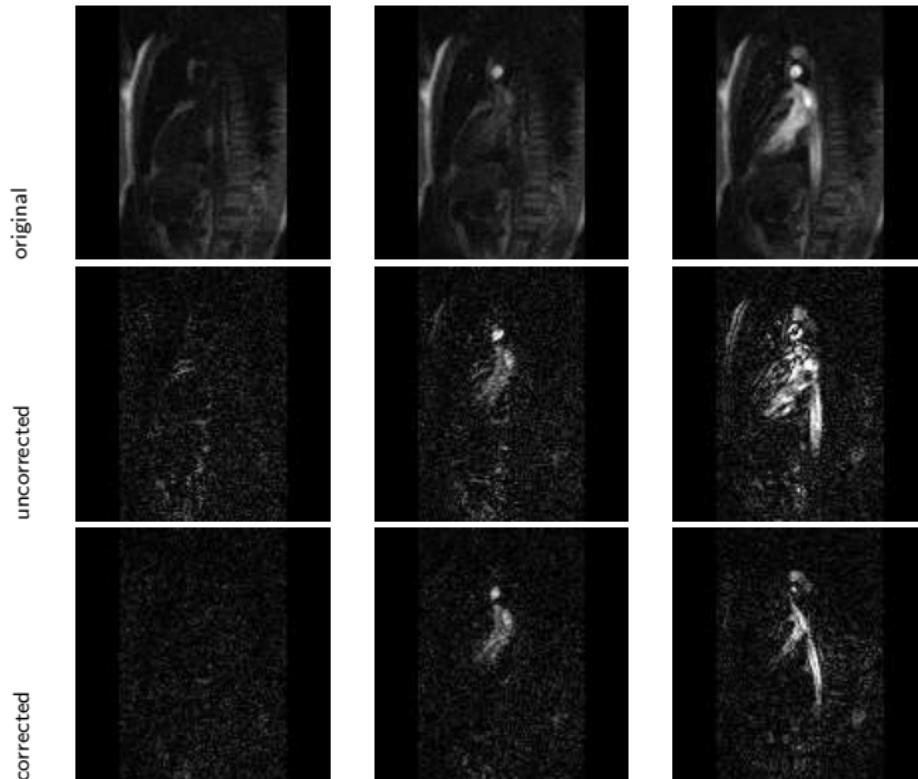
Difusní MRI

In-vivo spektroskopie

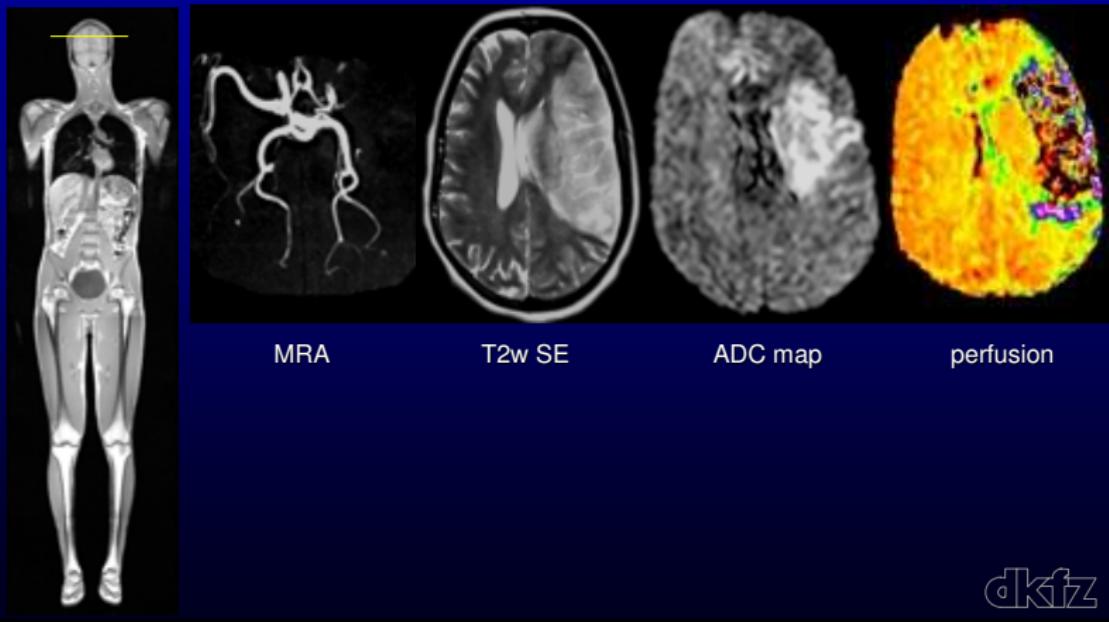
Jiné

# Perfusní MRI

- Sledujeme kontrastní látku, subtrukce reference



## Application: Stroke Diagnostics



dkfz

MRI v medicíně

3D zobrazování

Rychlé zobrazování

EPI

pMRI

Vylepšování

Kontrastní látky

Angiografie

Tok

Angiografie

Perfusní MRI

**Tagged MRI**

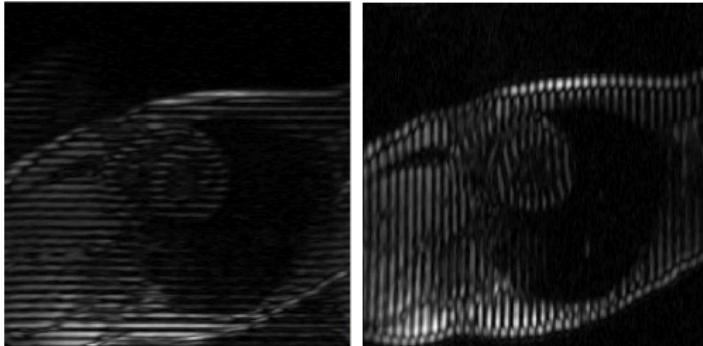
Difusní MRI

In-vivo spektroskopie

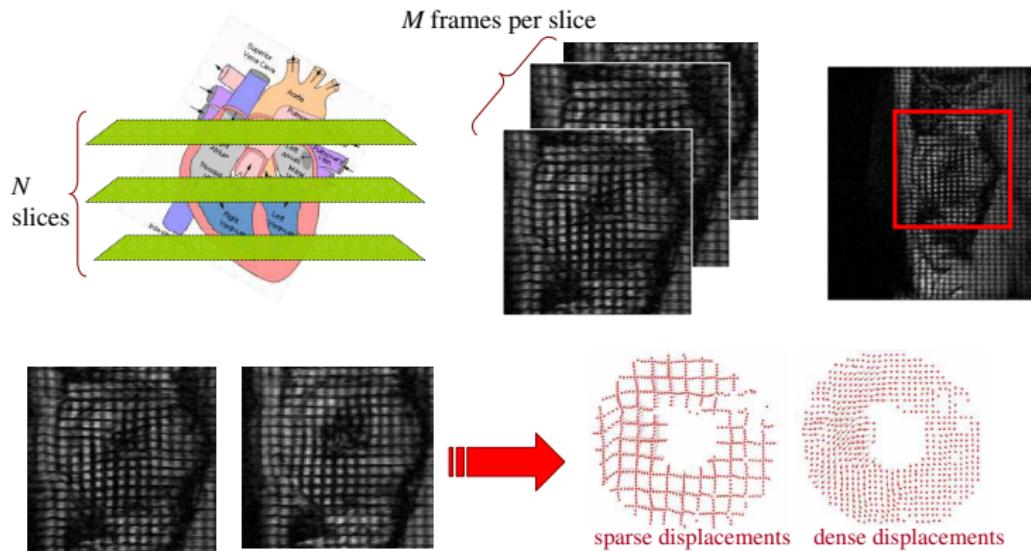
Jiné

# Tagged MRI

- Vytvoříme virtuální značky které se budou deformovat s tkání
- Saturace vybraných rovin, vydrží asi  $\sim 700$  ms
- Simple spatial modulation of magnetisation (SPAMM) sekvence
  - $90^\circ$  RF impuls  $\longrightarrow$  transverzální magnetizace
  - Gradient vytvoří prostorovou modulaci fáze
  - Druhý RF impuls  $\longrightarrow$  longitudální magnetizace
- $\longrightarrow$  Periodická modulace klidové magnetizace, lze i 2D



# 2-D Cardiac MRI Images



MRI v medicíně

3D zobrazování

Rychlé zobrazování

EPI

pMRI

Vylepšování

Kontrastní látky

Angiografie

Tok

Angiografie

Perfusní MRI

Tagged MRI

**Difusní MRI**

In-vivo spektroskopie

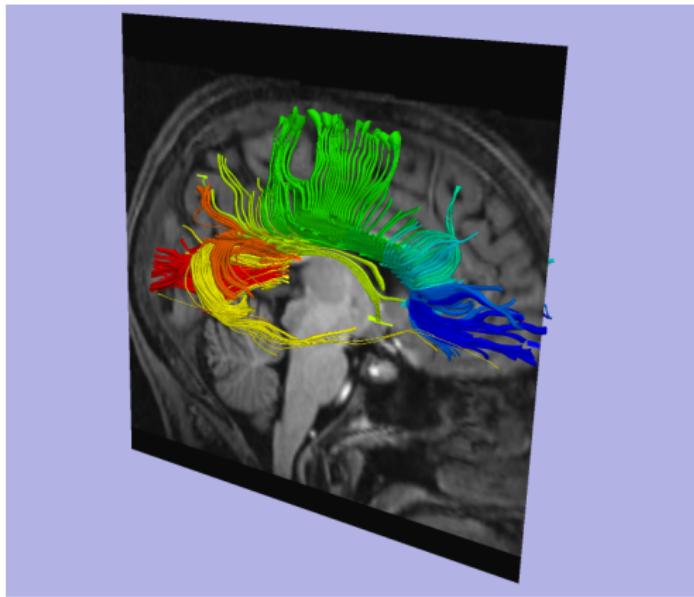
Jiné

# Difusní MRI

(Diffusion tensor imaging)

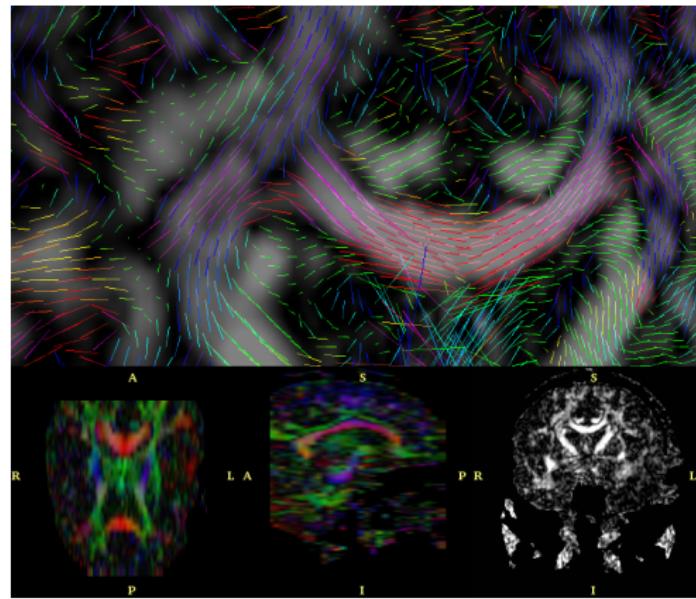
- Zobrazujeme prostorovou difusivitu vody
- Podobně jako angiografie fázového kontrastu, ale rychlosti jsou mnohem menší
- Výsledkem je tenzor difusivity
- Pro studium konektivity nervových vláken
- Pro odhad vodivosti → modely pro EEG/MEG

# Difusní MRI — příklady



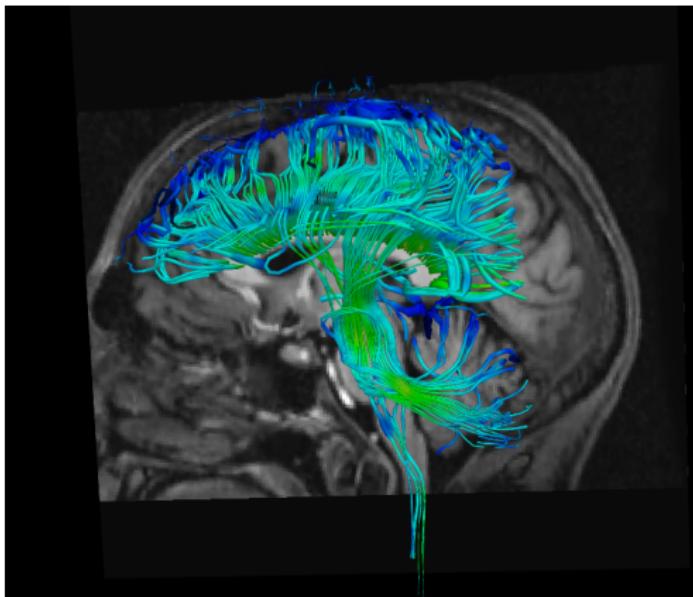
<http://people.csail.mit.edu/lauren/dtmri.html>

# Difusní MRI — příklady



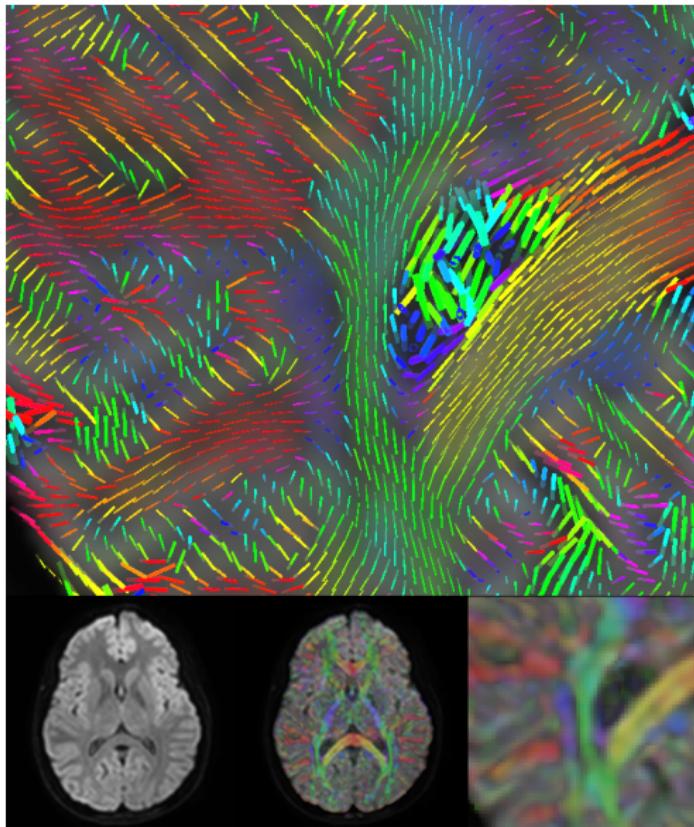
<http://people.csail.mit.edu/lauren/dtmri.html>

# Difusní MRI — příklady

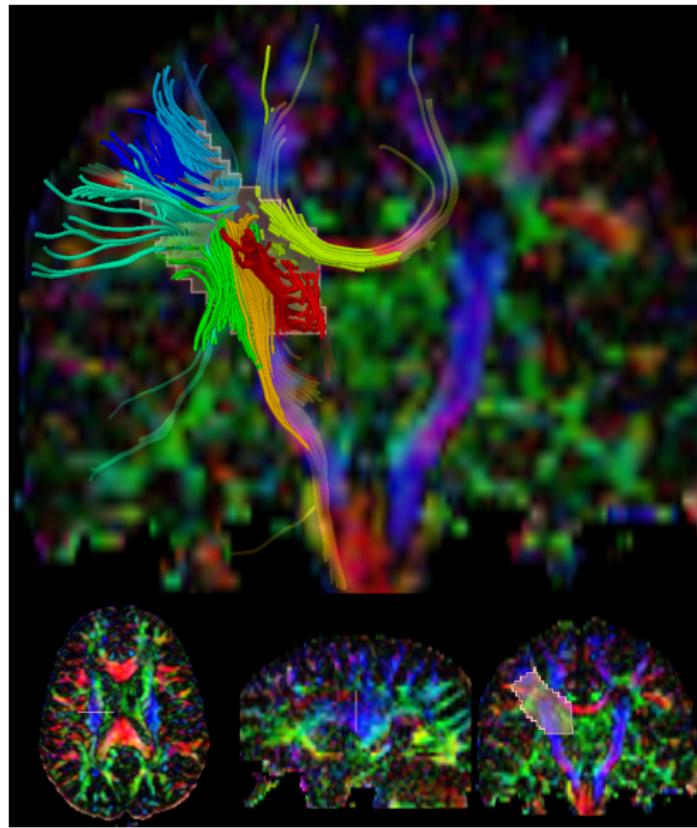


<http://people.csail.mit.edu/lauren/dtmri.html>

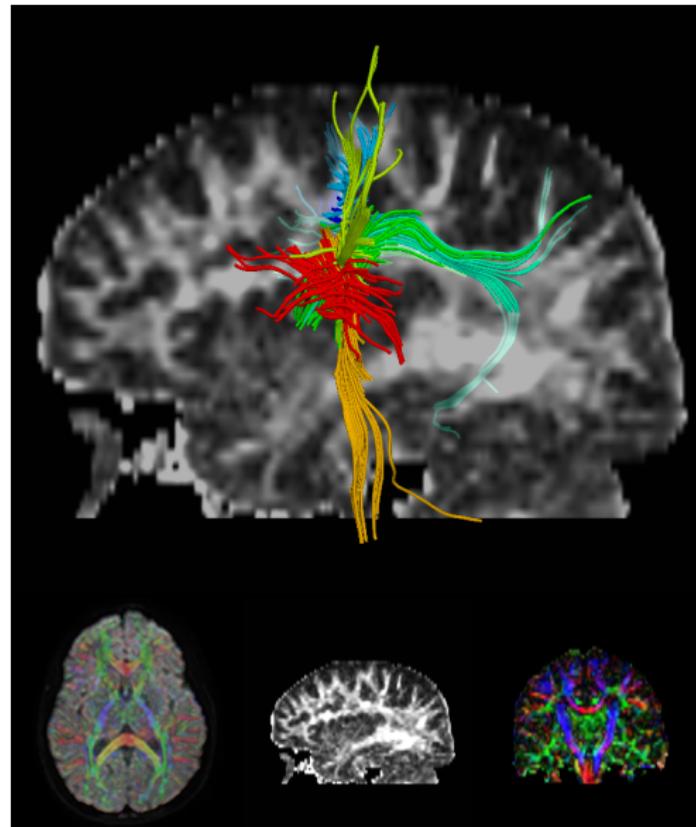
# Difusní MRI — příklady



# Difusní MRI — příklady



# Difusní MRI — příklady



MRI v medicíně

3D zobrazování

Rychlé zobrazování

EPI

pMRI

Vylepšování

Kontrastní látky

Angiografie

Tok

Angiografie

Perfusní MRI

Tagged MRI

Difusní MRI

In-vivo spektroskopie

Jiné

# Spektroskopické zobrazování (Spectroscopic imaging)

$$f = \gamma B$$

- Chceme zjistit NMR spektra v prostoru = prostorovou závislost  $\gamma$

# Spektroskopické zobrazování (Spectroscopic imaging)

$$f = \gamma B$$

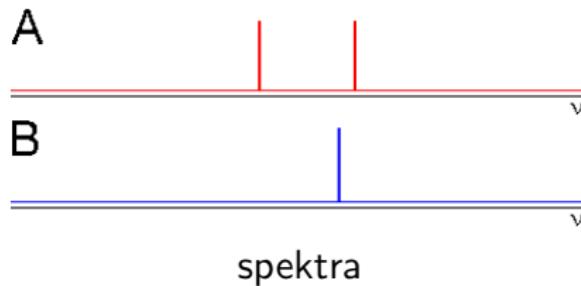
- Chceme zjistit NMR spektra v prostoru = prostorovou závislost  $\gamma$
- **Dekonvoluce** — známe-li prostorové rozložení tkání
- Je možné zjistit spektrum složek



# Spektroskopické zobrazování (Spectroscopic imaging)

$$f = \gamma B$$

- Chceme zjistit NMR spektra v prostoru = prostorovou závislost  $\gamma$
- **Dekonvoluce** — známe-li prostorové rozložení tkání
- Je možné zjistit spektrum složek



# Spektroskopické zobrazování (Spectroscopic imaging)

$$f = \gamma B$$

- Chceme zjistit NMR spektra v prostoru = prostorovou závislost  $\gamma$
- **Dekonvoluce** — známe-li prostorové rozložení tkání
- Je možné zjistit spektrum složek



# Spektroskopické zobrazování (Spectroscopic imaging)

$$f = \gamma B$$

- Chceme zjistit NMR spektra v prostoru = prostorovou závislost  $\gamma$
- **Dekonvoluce** — známe-li prostorové rozložení tkání
- Je možné zjistit spektrum složek



lze odečíst část odpovídající A

## Spektroskopické zobrazování (2)

Abychom dostali signál jen z malého objemu:

- Lze použít **povrchové cívky** s omezeným dosahem
- **Narušení** pole  $B_0$  feromagnetickými látkami

## Spektroskopické zobrazování (3)

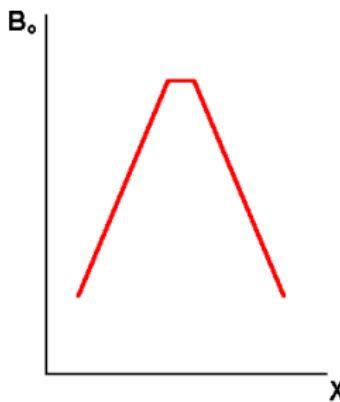
(Topical Magnetic Resonance)

- Aby bylo spektrum rozeznatelné, musí být  $B_0$  homogenní
- Není-li  $B_0$  homogenní, spektrum není pozorovatelné

## Spektroskopické zobrazování (3)

(Topical Magnetic Resonance)

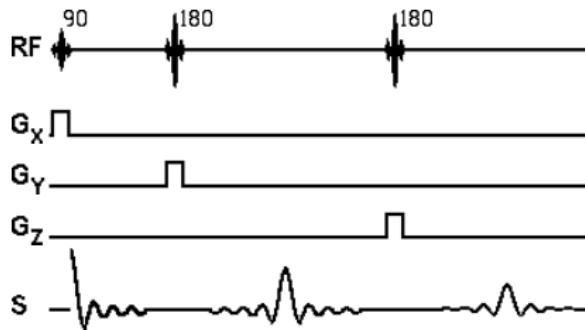
- Aby bylo spektrum rozeznatelné, musí být  $B_0$  homogenní
- Není-li  $B_0$  homogenní, spektrum není pozorovatelné
- Vytvoříme  $B_0$  homogenní jen tam, kde chceme zobrazovat
- Variace proudu v  $B_z$  cívce. Podobně v ostatních osách.



# Spektroskopické zobrazování (4)

## Slice Selective Techniques

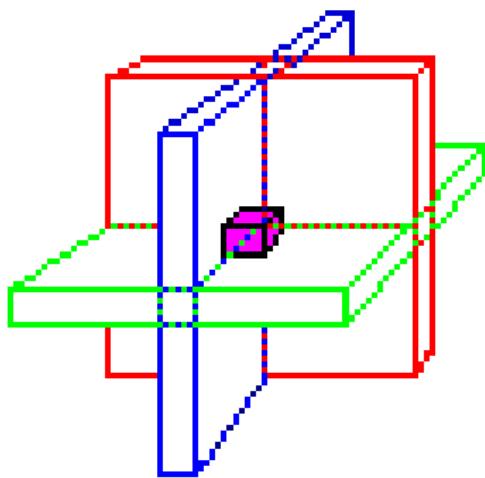
- RF selektivní pulsy ve všech třech osách



# Spektroskopické zobrazování (4)

## Slice Selective Techniques

- RF selektivní pulsy ve všech třech osách
- Jen průnik řezů je excitován



# Spektroskopické zobrazování (4)

## Slice Selective Techniques

- RF selektivní pulsy ve všech třech osách
- Jen průnik řezů je excitován
- Point resolved spectroscopy (PRESS)
- Stimulated echo acquisition mode (STEAM)
- Elected volume excitation using stimulated echoes (VEST)
- Image-selected in vivo spectroscopy (ISIS)
- Depth-resolved surface spectroscopy (DRESS)

# Spektroskopické zobrazování (4)

## Spectroscopic Imaging

- Získáme spektrum pro každý voxel
- Základní metoda je založená na 3D zobrazování (volume imaging):
  - Poloha je kódována fázovými gradienty  $G_x$ ,  $G_y$
  - Jedna excitace pro každou kombinaci  $G_x$ ,  $G_y$
  - Frekvenční gradient není použit
  - Frekvence nese informace o spektru
- Voxely musí být velké — spektroskopická šířka spektra < polohově kódovací šířka spektra

# Spektroskopické zobrazování (5)

Prostorově-spektrální zpětná projekce

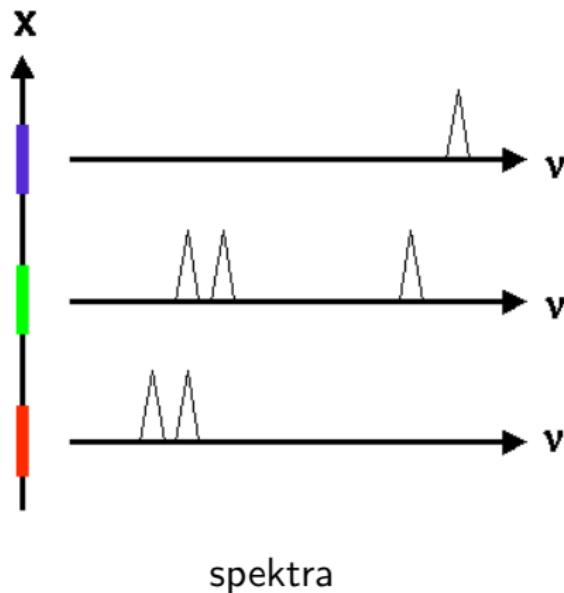
x



1D vzorek

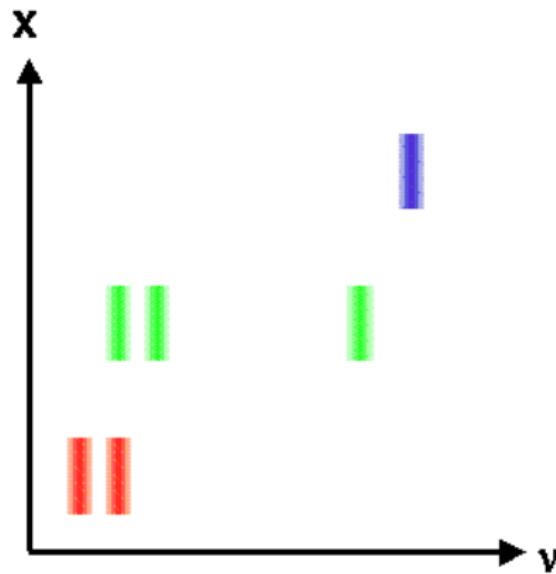
# Spektroskopické zobrazování (5)

Prostorově-spektrální zpětná projekce



# Spektroskopické zobrazování (5)

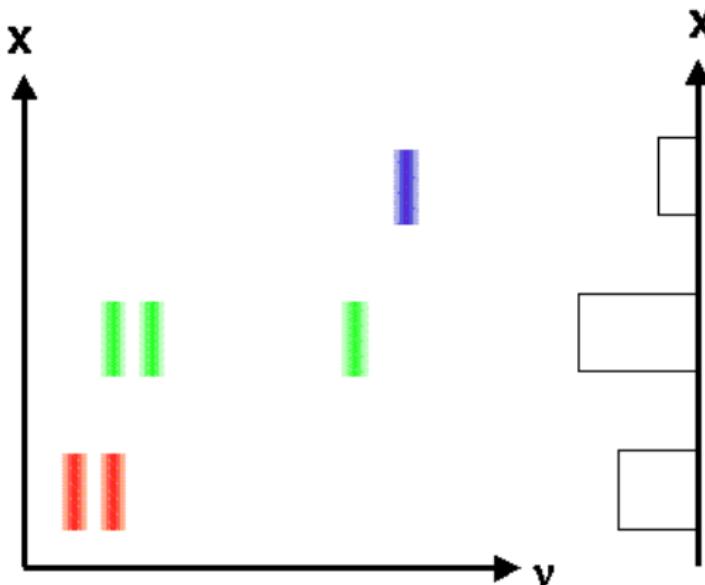
Prostorově-spektrální zpětná projekce



spektra jako 2D signál

# Spektroskopické zobrazování (5)

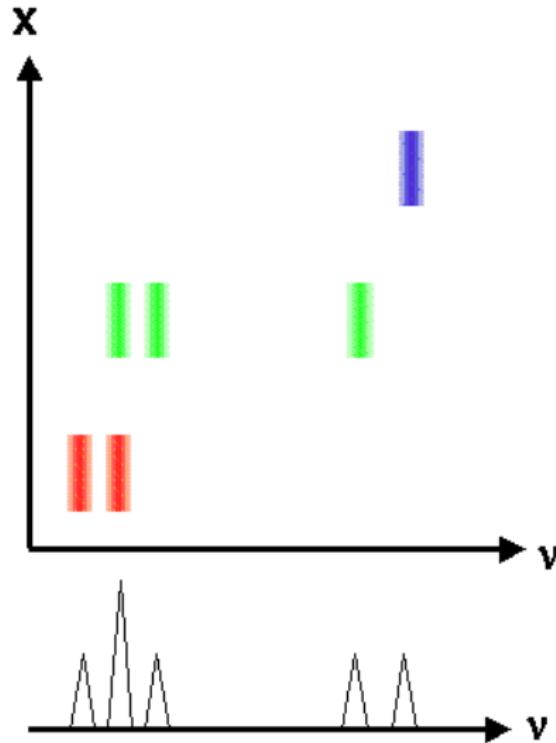
Prostorově-spektrální zpětná projekce



Silný  $G_x$   $\longrightarrow$  projekce dle  $x$

# Spektroskopické zobrazování (5)

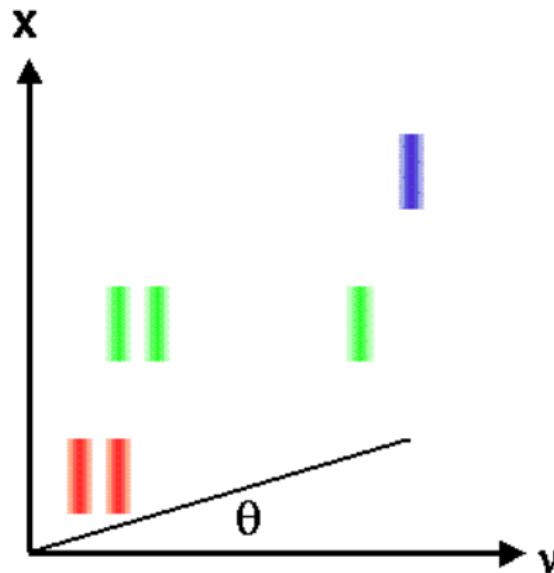
Prostorově-spektrální zpětná projekce



Homogenní  $B$   $\xrightarrow{\text{projekce dle } f}$  projekce dle  $f$

# Spektroskopické zobrazování (5)

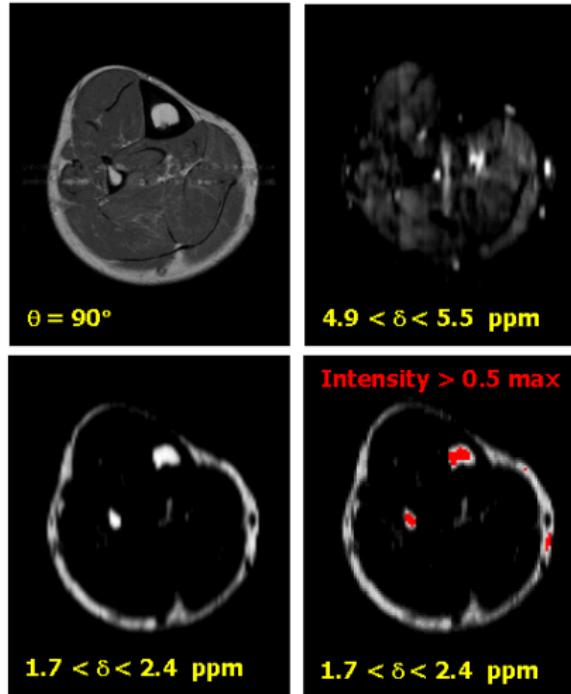
Prostorově-spektrální zpětná projekce



Vhodný gradient → projekce dle libovolného úhlu → zpětná projekce

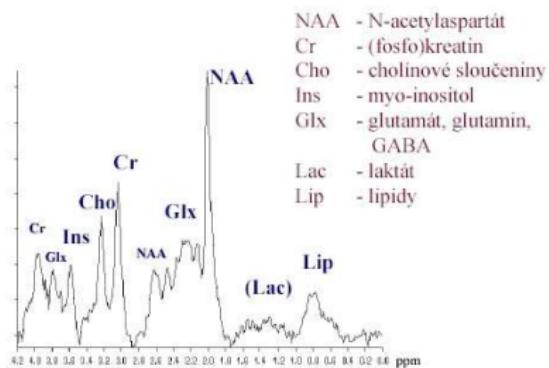
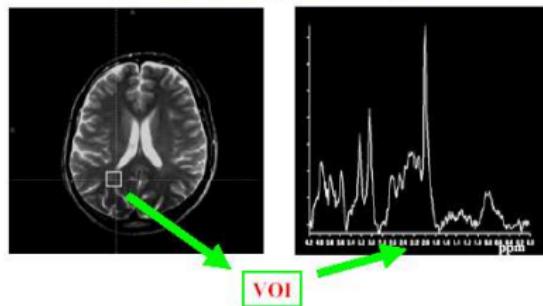
# Spektroskopické zobrazování (5)

## Prostorově-spektrální zpětná projekce



Příklad, holeň.

## *in vivo* MR spektroskopie



$^1\text{H}$  spektrum z lidského mozku, 1.5 T, sekvence STEAM,  
TE=10 ms.

MRI v medicíně

3D zobrazování

Rychlé zobrazování

EPI

pMRI

Vylepšování

Kontrastní látky

Angiografie

Tok

Angiografie

Perfusní MRI

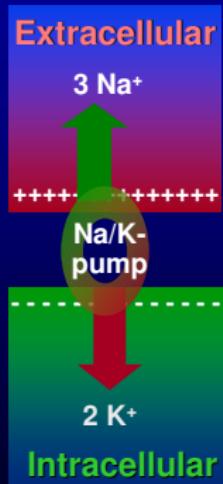
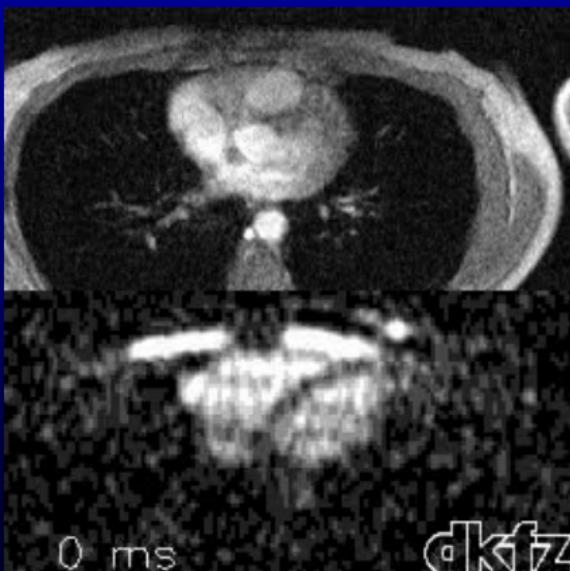
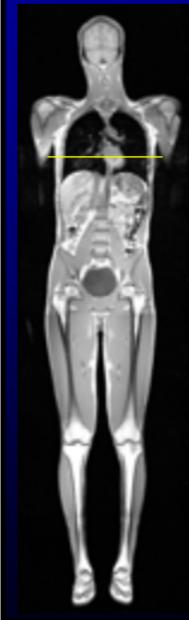
Tagged MRI

Difusní MRI

In-vivo spektroskopie

Jiné

## Application: $^{23}\text{Na}$ MRI of the Heart



dkfz

dkfz

# Electron Spin Resonance

(elektronová rezonance)

- Používá spin elektronu místo spinu nukleonu
- Signál dávají nepárové elektrony — v přírodě řídké
- Sondy (kontrastní látky) pro studium biologického materiálu.
- Mnohem větší frekvence ( $\gamma \approx 28 \text{ GHz/T}$ )